

多チャンネルデジタルシグナルプロセッサー

APV8032

取扱説明書

第 1.1.5 版 2025 年 12 月

株式会社 テクノエーピー

〒312-0012 茨城県ひたちなか市馬渡 2976-15

TEL : 029-350-8011

FAX : 029-352-9013

URL : <http://www.techno-ap.com>

e-mail : [info@techno-ap.com](mailto:info@techno-ap.com)

## 安全上の注意・免責事項

このたびは株式会社テクノエーピー（以下、弊社）の製品をご購入いただき誠にありがとうございます。ご使用の前に、この「安全上の注意・免責事項」をお読みの上、内容を必ずお守りいただき、正しくご使用ください。

弊社製品のご使用によって発生した事故であっても、装置・検出器・接続機器・アプリケーションの異常、故障に対する損害、その他二次的な損害を含む全ての損害について、弊社は一切責任を負いません。



### 禁止事項

- 人命、事故に関わる特別な品質、信頼性が要求される用途にはご使用できません。
- 高温、高湿度、振動の多い場所などでのご使用はご遠慮ください（対策品は除きます）。
- 定格を超える電源を加えないでください。
- 基板製品は、基板表面に他の金属が接触した状態で電源を入れないでください。



### 注意事項

- 発煙や異常な発熱があった場合はすぐに電源を切ってください。
- ノイズの多い環境では正しく動作しないことがあります。
- 静電気にはご注意ください。
- 製品の仕様や関連書類の内容は、予告無しに変更する場合があります。

## 保証条件

「当社製品」の保証条件は次のとおりです。

- 保証期間 ご購入後一律 1 年間といたします。
- 保証内容 保証期間内で使用中に故障した場合、修理または交換を行います。
- 保証対象外 故障原因が次のいずれかに該当する場合は、保証いたしません。
  - (ア) 「当社製品」本来の使い方以外のご利用
  - (イ) 上記のほか「当社」または「当社製品」以外の原因（天災等の不可抗力を含む）
  - (ウ) 消耗品等

## — 目 次 —

1. 概要	5
1. 1. 概要	5
1. 2. 特徴	6
2. 仕様	7
3. 外観	9
4. セットアップ	12
4. 1. アプリケーションのインストール	12
4. 2. 接続	12
4. 3. ネットワークのセットアップ	13
5. アプリケーション画面	14
5. 1. 起動画面	14
5. 2. CH タブ	17
5. 3. config タブ	29
5. 4. status タブ	31
5. 5. wave タブ	32
5. 6. histogram タブ	33
6. 初期設定	35
6. 1. プリアンプ出力信号の確認	35
6. 2. 電源と接続	35
6. 3. 設定実行	35
6. 4. プリアンプ出力信号のアナログコースゲインとアナログポールゼロ調整	36
6. 5. FAST 系フィルタの設定	39
6. 6. SLOW 系フィルタの設定	40
6. 7. SLOW 系スレッショルドの設定	42
7. 計測	43
7. 1. 設定	43
7. 2. 計測開始	43
7. 3. ヒストグラムモード	43
7. 4. リストモード	44
7. 5. 計測停止	44
8. 終了	44
9. ファイル	45
9. 1. ヒストグラムデータファイル	45
9. 2. リストデータファイル	47
9. 3. 波形データファイル	48
10. ガウスフィット	49
10. 1. 起動画面	50

10. 2. オンラインの場合.....	53
10. 3. オフラインの場合.....	54
10. 4. 注意事項.....	55
10. 5. 終了.....	55
11. ピークサーチ.....	56
11. 1. 起動画面.....	57
11. 2. オンラインの場合.....	59
11. 3. オフラインの場合.....	60
11. 4. 注意事項.....	60
11. 5. 終了.....	60
12. オートスレッショルド.....	61
12. 1. 起動画面.....	61
12. 2. 実行.....	63
12. 3. 注意事項.....	63
12. 4. 終了.....	63
13. トラブルシューティング.....	64
13. 1. 接続エラーが発生する.....	64
13. 2. コマンドエラーが発生する.....	64
13. 3. ヒストグラムが表示されない.....	65
13. 4. IP アドレスを変更したい.....	65

## 1. 概要

### 1. 1. 概要

テクノエーピー社製 DSP (Digital Signal Processor、デジタルシグナルプロセッサ) 製品は、リアルタイムデジタルシグナルプロセッシング機能を搭載したマルチチャネルアナライザ (MCA) です。

これまでの放射線計測は、プリアンプからの信号をスペクトロスコピアンプに渡し、アナログ回路によって増幅と波形整形処理をして、MCA などの計測装置に合わせてスペクトル解析を行っていました。

DSP の場合は、非常に高速な 100MHz・14Bit の A/D コンバータを利用して、プリアンプからの信号を直接デジタルに変換します。デジタルに変換されたデータは高集積 FPGA (Field Programmable Gate Array) に送られ、数値演算によって、スペクトル分析されます。プリアンプの信号は FPGA によるパイプラインアーキテクチャによって、リアルタイムに台形フィルター (Trapezoidal Filter) 処理されます。

DSP の構成はスペクトロスコピアンプと MCA を一体化したもので、伝統的なアナログ方式に代わり最新のデジタル信号処理技術を用いたパルスシェイピングを実行します。

台形フィルターの他に、タイミングフィルタアンプ、CFD、波形デジタイザ等の機能を有しています。

非常に優れたエネルギー分解能と時間分解能を提供し、高い計数率時でも抜群の安定感を持ちます。またアナログ方式最高スループットを誇るゲートインテグレータアンプ以上のスループット (100Kcps 以上) を提供します。

最大 32CH のマルチチャンネル DSP は、すべての ADC が同期して動作しており、またモジュール間も同期させることができます。多チャンネルのシステムや、コインシデンス、アンチコインシデンスシステム、エネルギーと時間の相関解析にも応用できます。

本書は、本機器について説明するものです。

- ※ 文章中、信号入力のチャンネルは “CH”、ピン数を表すチャネルは “ch” と大文字小文字を区別しています。
- ※ 文章中の、“リスト” と “イベント” は同意義です。
- ※ 型式の APV は VME 規格サイズの基板型を表しています。この基板型に電源を供給するためには VME 電源ラック (弊社製品 APV9007 等) が別途必要となります。また、この基板をユニット (筐体) に納め、AC 電源を直接使用できるタイプの型式には、APV の代わりに APU が付きます。例として、VME 型 APV8032 をユニットに納めた型式は APU8032 となります。本書では APU8032 の説明も含みます。
- ※ 本機器にはオプションとして機能を追加することが可能です。本書ではその機能倍分を (オプション) と明記します。

## 1. 2. 特徴

主な特徴は下記の通りです。

- ・ ガンマ線スペクトロスコピ用デジタルシグナルプロセッシング
- ・ 多素子検出器、アンチコントンスペクトルメーター等の多チャンネル多機能システムに最適
- ・ シンチレーション (NaI(Tl)、LaBr<sub>3</sub>(Ce)) 検出器のスペクトル解析
- ・ 高集積FPGAによるデジタルレバ尔斯シェイピング (Digital Pulse Shaping)
- ・ イーサネット (TCP/IP) によるデータ収録

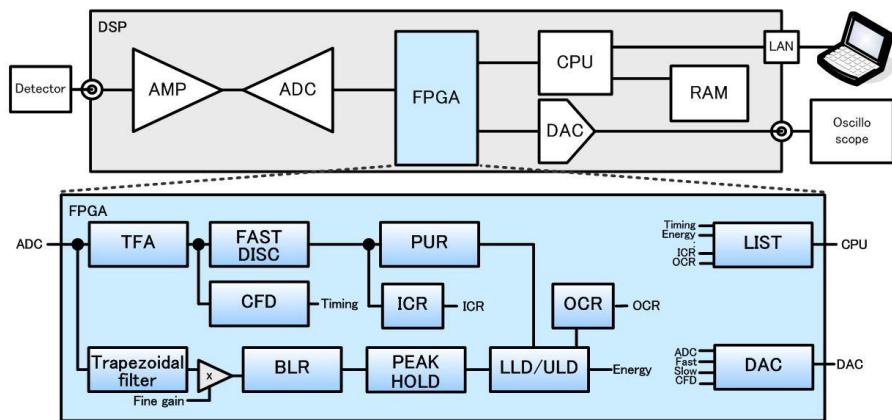


図 1 DSP 構成

検出器のプリアンプの出力信号を直接 DSP へ入力し、DSP 内の高速 ADC (100MSPS) でデジタル化します。デジタルレバ尔斯プロセッシングの心臓部であるA/D コンバータは、最新の 100MHz・14bit の高速、高分解能パイプライン型 ADC を採用し、プリアンプからの信号を直接デジタイズします。

FPGA にてハードウェア演算により台形波形処理を行います。台形波形に整形するために必要なシェイピングタイムは、PC からのパラメータにより設定します。FAST 系と SLOW 系とも、ピーキングタイム (Peaking time = Rise time + Flat top time) によりピーク値をデジタル的に検出します。

FAST 系と SLOW 系の2種類のフィルタブロックで処理されます。

FAST 系でタイミングを取得とパイルアップリジェクト (Pile up Reject) を行います。

SLOW 系でポールゼロ キャンセル (Pole zero Cancel) 、ベースライン レストアラ (Baseline Restorer) 処理後エネルギー解析を行います。

FPGA に取り込んだプリアンプ信号や台形波形処理信号は DAC (Digital Analog Converter) で出力し、デジタルオシロスコープにて動作確認できます。

DSP への設定やデータの取得は、付属の DSP アプリケーション (以下本アプリ) で行います。本アプリは Windows 上で動作します。付属アプリ以外にも、コマンドマニュアルを元にプログラミングすることも可能です。DSP との通信は TCP/IP や UDP でのネットワーク通信のみため、特別なライブラリは使用せず、Windows 以外の環境でもご使用頂けます。

## 2. 仕様

### (1) アナログ入力

- ・チャネル数 32CH
- ・入力レンジ  $\pm 1V$  ※ $\pm 12V$  入力保護回路有り
- ・入力インピーダンス  $1k\Omega$
- ・コースゲイン  $\times 2, \times 4$
- ・周波数帯域 DC~16MHz
- ・初段微分回路 固定  $6.8\mu s$  ※仕様により変更可能
- ・アッテネータ 無し

### (2) ADC

- ・サンプリング周波数 100MHz
- ・分解能 14bit
- ・入力レンジ  $\pm 1V$
- ・SNR 85dB@3MHz 性能
- ・分解能 1.75keV@1.33MeV (代表値)
- ・スペクトルプローデニング 12%以下 (1kcps~100kcps)
- ・スループット 100kcps 以上
- ・積分非直線性  $\pm 0.025\%$  (typ)
- ・ピークシフト THD
- ・ドリフト特性 THD
- ・パルスペア分解能  $1.25 \times (\text{Risetime} + \text{Flat top Time})$  ※目安

### (3) MCA

- ・ADC ゲイン 8192、4096、2048、1024、512、256 チャネル
- ・動作モード ヒストグラムモード、リストモード、波形モード
- ・イベント転送レート 約 20MByte/秒。1 イベント 10Byte (80Bit) の場合

### (4) デジタル/パルスシェイピング

- ・FAST 系 Rise time  $0.05\mu s \sim 1\mu s$
- ・FAST 系 Flat top time  $0.03\mu s \sim 1\mu s$
- ・SLOW 系 Rise time  $0.16\mu s \sim 8\mu s$
- ・SLOW 系 Flat top time  $0.16\mu s \sim 2\mu s$
- ・デジタル coarse gain  $\times 1, \times 2, \times 4, \times 8, \times 16, \times 32, \times 64, \times 128$
- ・デジタル Fine gain  $\times 0.333 \sim \times 1.0$
- ・トリガータイミング LET(Leading Edge Timing)、CFD(Constant Fraction Discriminator Timing)
- ・デジタル CFD 10ns 時間分解能
- ・デジタル Pole zero cancel、デジタル Baseline Restorer、デジタル Pile up Reject
- ・LLD (Low Level Discriminator)
- ・ULD (Upper Level Discriminator)

(5) 通信インターフェース

- |       |        |                                    |
|-------|--------|------------------------------------|
| • LAN | TCP/IP | Gigabit Ethernet 1000Base-T、データ転送用 |
|       | UDP    | コマンド送受信用                           |

(6) 消費電流

- |      |           |
|------|-----------|
| +5V  | 4.0A (最大) |
| +12V | 0.4A (最大) |
| -12V | 0.4A (最大) |

(7) 形状

- |                |         |
|----------------|---------|
| • VME型 (VME6U) | APV8032 |
| • ユニット型        | APU8032 |

(8) 外径寸法

- |                |                               |
|----------------|-------------------------------|
| • VME型 (VME6U) | 20 (W) x 262 (H) x 187 (D) mm |
| • ユニット型        | 300 (W) x 56 (H) x 335 (D) mm |

(9) 重量

- |                |         |
|----------------|---------|
| • VME型 (VME6U) | 約 400g  |
| • ユニット型        | 約 3100g |

(10) PC 環境

- |                  |                                |
|------------------|--------------------------------|
| • OS             | Windows 7 以降、32bit 及び 64bit 以降 |
| • ネットワークインターフェース |                                |
| • 画面解像度          | Full HD (1920×1080) 以上推奨       |

### 3. 外観

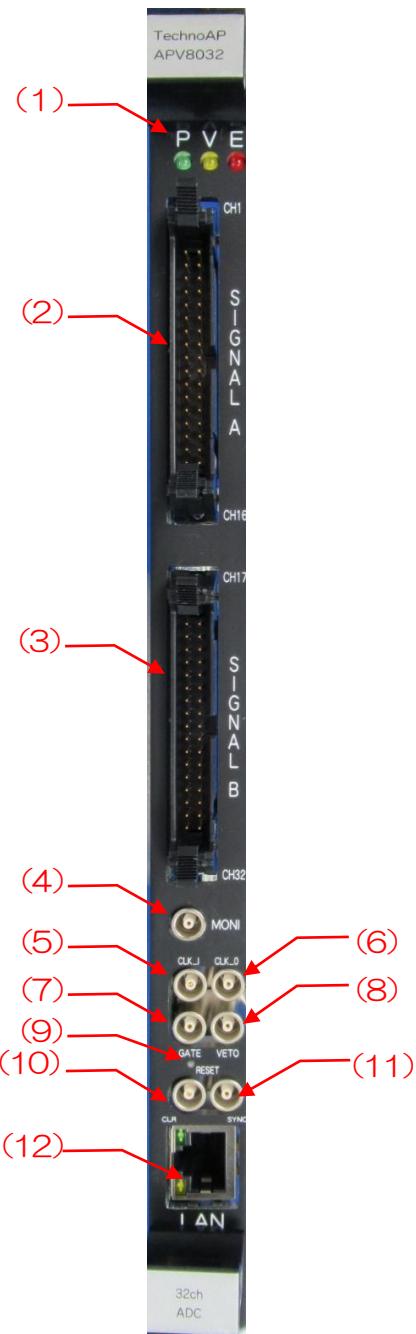


写真 1 APV8032

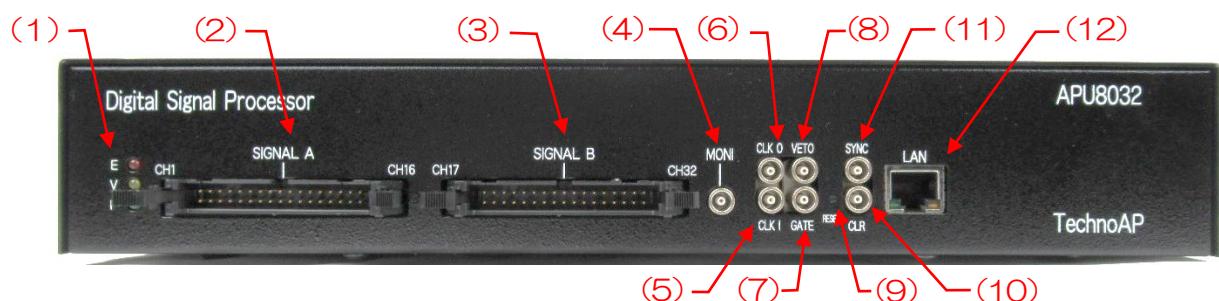


写真 2 APU8032

(1)	LED	P (緑色) は電源 ON 時点灯、V (橙色) と E (赤色) は未使用。
(2)	Signal A	CH1~16 のアナログインプット端子 コネクタは HIF3BA-34PA-2.54DS。入力レンジは ±1V、コースゲインはアプリから ×2、×4 を選択、入力インピーダンスは 1kΩ。
(3)	Signal B	CH17~32 のアナログインプット端子 コネクタは HIF3BA-34PA-2.54DS。入力レンジは ±1V、コースゲインはアプリから ×2、×4 を選択、入力インピーダンスは 1kΩ。
(4)	MONI	モニター出力用 LEMO 社製 OO.250 互換コネクタ。選択した 1CH の DSP 処理中の信号等を DAC 出力します。
(5)	CLK-I	外部クロック信号入力用 LEMO 社製 OO.250 互換コネクタ。外部クロックを使用して外部機器と同期を取ることができます。使用時は 25MHz、Duty サイクル 50% の LVTTL または TTL 信号を入力してから電源を投入します。
(6)	CLK-O	外部クロック信号出力用 LEMO 社製 OO.250 互換コネクタ。外部機器と同期を取ることができます。25MHz、Duty サイクル 50% の LVTTL 信号を出力します。
(7)	GATE	外部ゲート信号入力用 LEMO 社製 OO.250 互換コネクタ。 LVTTL または TTL 信号を入力します。入力が High の間データの取得を有効にします。
(8)	VETO	外部 VETO (ベト) 信号入力用 LEMO 社製 OO.250 互換コネクタ。 LVTTL または TTL 信号を入力します。High の間データの取得を無効にします。
(9)	RESET	リセットボタン。3 秒以上長押しで本機器をリセットします。
(10)	CLR	外部クリア信号入力用 LEMO 社製 OO.250 互換コネクタ。 LVTTL または TTL ロジック信号を入力します。High の立ち上がりエッジでイベント検知時の時間情報であるカウンタデータをクリアします。
(11)	SYNC	同期タイミング信号出力用 LEMO 社製 OO.250 互換コネクタ。 スタート時に基板間で時刻を調整させるためのタイミング信号を出力します。
(12)	LAN	イーサネットケーブル用 RJ45 コネクタ。1000Base-T。

本機器基板上の下写真の緑枠内シルクを参照の上、各CH 入力に関する設定をします。

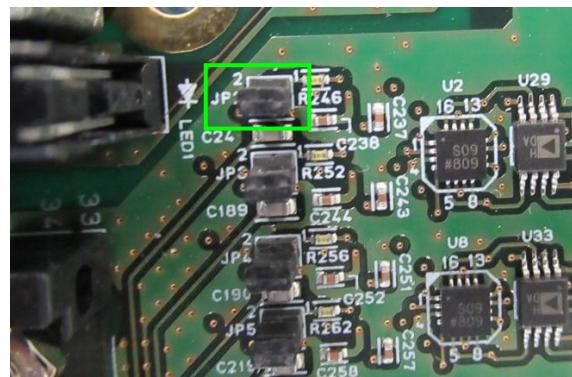


写真 3 APV8032 基板 CH1 入力部  
(アナログポールゼロ回路有効の場合)

- (1) 緑枠 アナログポールゼロ回路ジャンパ。  
 ジャンパ有り アナログポールゼロ回路有効、抵抗フィードバック型プリアンプ  
 出力信号入力向け（デフォルト）。  
 ジャンパ無し アナログポールゼロ回路無効、トランジスタリセット型プリアン  
 プ出力信号入力向け。

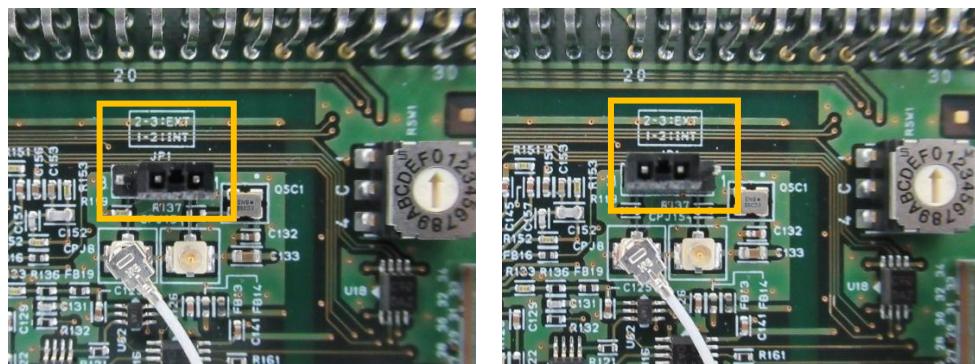


写真 4 CLK 設定 (左側: 内部CLK 設定、右側: 外部クロック設定)

- (2) 橙枠 CLK 設定。外部CLK を使用し動作させる場合は、上図右側のようにジャンパを設定  
 し、フロントパネルCLK-I 端子へ 25MHz、Duty50%のLVTTL または TTL クロ  
 ック信号を入力した状態で電源をON にします。

## 4. セットアップ

### 4. 1. アプリケーションのインストール

本アプリはWindows上で動作します。ご使用の際は、使用するPCに本アプリのEXE（実行形式）ファイルとNational Instruments 社のLabVIEW ランタイムエンジンをインストールする必要があります。本アプリのインストールは、付属CDに収録されているインストーラによって行います。インストーラには、EXE（実行形式）ファイルとLabVIEWのランタイムエンジンが含まれており、同時にインストールができます。インストール手順は以下の通りです。

- (1) 管理者権限でWindowsへログインします。
- (2) 付属CD-ROM内Applicationフォルダ内のSetup.exeを実行します。対話形式でインストールを進めます。デフォルトのインストール先は“C:\TechnoAP”です。このフォルダに、本アプリの実行形式ファイルdsp\_mca.exeと設定値が保存された構成ファイルconfig.iniがインストールされます。
- (3) スタートボタン - TechnoAP - APP8032を実行します。

尚、アンインストールはプログラムの追加と削除からAPP8032を選択して削除します。

### 4. 2. 接続

本機器とPCをイーサネットケーブルで接続します。PCによってはクロスケーブルをご使用ください。ハブを使用する場合は、スイッチングハブをご使用ください。

#### 4. 3. ネットワークのセットアップ

本機器と本アプリの通信状態を下記の手順で確認します。

- (1) PC の電源をON にし、PC のネットワーク情報を変更します。以下は変更例です。

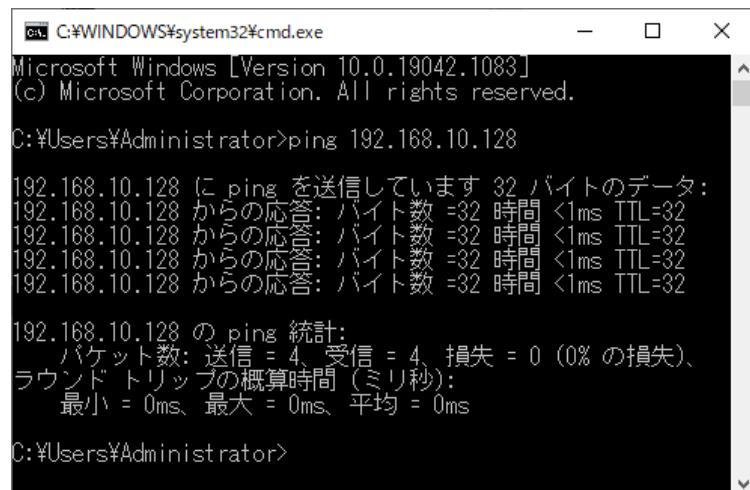
IP アドレス 192.168.10.2 ※本機器割り当て以外のアドレス  
 サブネットマスク 255.255.255.0  
 デフォルトゲートウェイ 192.168.10.1

- (2) VME ラックの電源をON にします。電源投入後 10 秒程待ちます。

- (3) PC と本機器の通信状態を確認します。Windows のコマンドプロンプトにて ping コマンドを実行し、本機器と PC が接続できるかを確認します。本機器のIP アドレスは基板上またはユニットの背面にあります。ネットワーク情報が以下の場合を例にして説明をします。

IP アドレス 192.168.10.128  
 サブネットマスク 255.255.255.0  
 デフォルトゲートウェイ 192.168.10.1

> ping 192.168.10.128



```

C:\WINDOWS\system32\cmd.exe
Microsoft Windows [Version 10.0.19042.1083]
(c) Microsoft Corporation. All rights reserved.

C:\$Users\$Administrator>ping 192.168.10.128

192.168.10.128 に ping を送信しています 32 バイトのデータ:
192.168.10.128 からの応答: バイト数 =32 時間 <1ms TTL=32

192.168.10.128 の ping 統計:
パケット数: 送信 = 4、受信 = 4、損失 = 0 (0% の損失)、
ラウンド トリップの概算時間 (ミリ秒):
最小 = 0ms、最大 = 0ms、平均 = 0ms

C:\$Users\$Administrator>

```

図 2 通信接続確認 ping コマンド実行

- (4) 本アプリを起動します。デスクトップ上のショートカットアイコン APP8032 または Windows ボタンから APP8032 を検索して起動します。  
 本アプリを起動した時に、本機器との接続に失敗した内容のエラーメッセージが表示される場合は、後述のトラブルシューティングを参照ください。

## 5. アプリケーション画面

### 5. 1. 起動画面

本アプリを実行すると、以下の起動画面が表示されます。

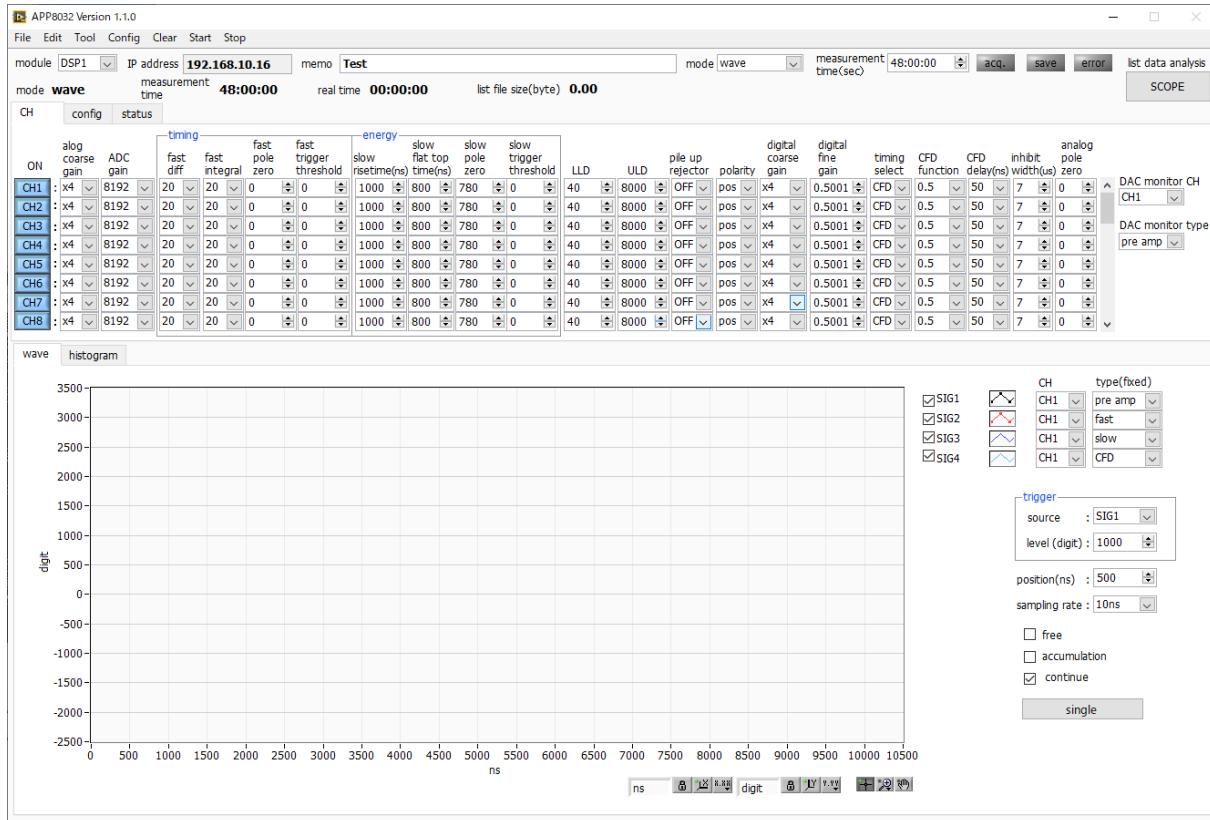
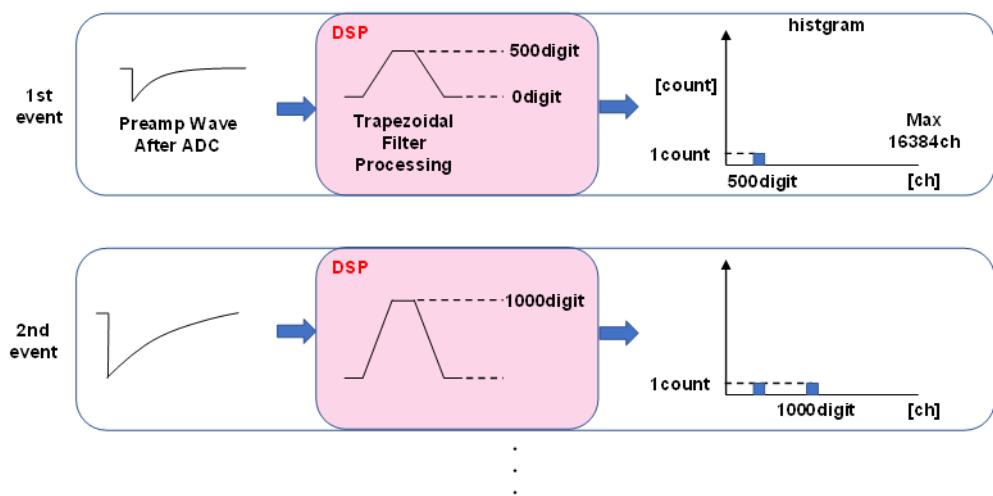


図 3 起動画面（オプション構成や更新により画像が異なる場合があります）

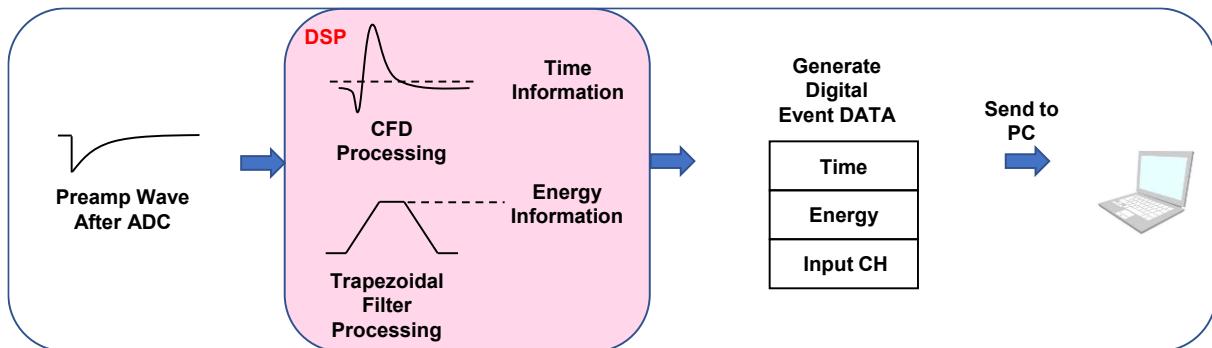
#### ・メニュー

File - open config	設定ファイルの読み込み
File - open histogram	ヒストグラムデータファイルの読み込み
File - open wave	波形データファイルの読み込み
File - save config	現在の設定をファイルに保存
File - save histogram	現在のヒストグラムデータをファイルに保存
File - save wave	現在の波形データをファイルに保存
File - save image	本アプリ画面をPNG形式画像で保存
File - reconnect	再接続
File - quit	本アプリ終了
Edit - copy setting of CH1	CHタブ内のCH1の設定を他の全CHの設定に反映
Edit - copy setting of CH1 to all modules	CHタブ内のCH1の設定を他の全モジュール全CHの設定に反映
Edit - IP configuration	本機器のIPアドレスを変更

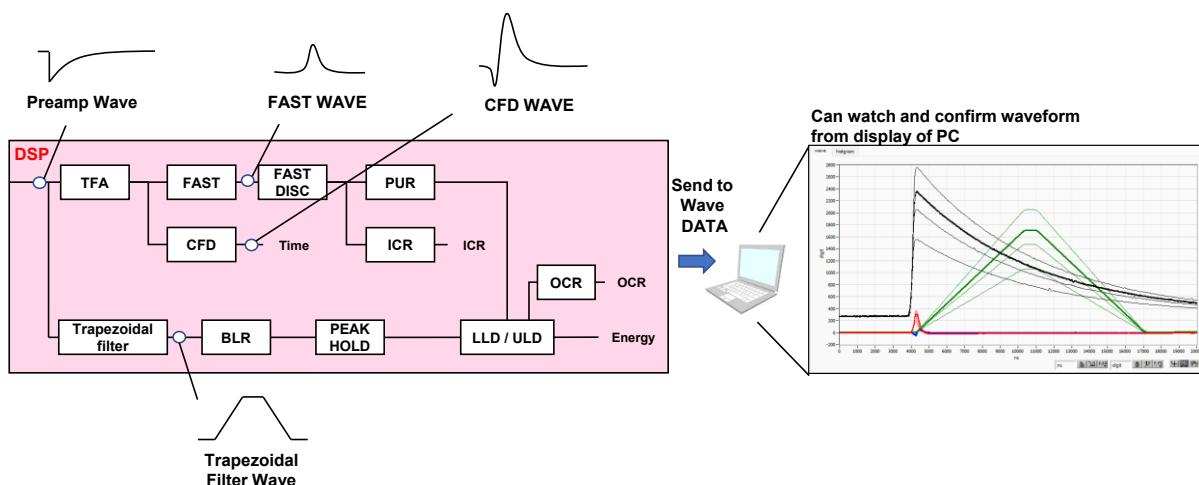
Tool - gauss fit analysis	ガウスフィット画面表示。指定ピークにガウスフィッティングを実行し、半値幅解析などを行います。
Tool - peak search analysis	ピークサーチ画面表示。ヒストグラムデータに対してピーク検出を実行し、半値幅解析などを行います。
Tool - auto threshold	自動スレッショルド（波形取得タイミング閾値）設定画面表示
Config	本機器へ全項目を設定
Clear	本機器内のヒストグラムデータを初期化
Start	本機器へ計測開始
Stop	本機器へ計測停止
• 上段タブ	
CH	各入力 CH に関する設定
config	入力 CH 以外の設定及び保存や計測に関する設定
status	各 CH の計数率や各 ROI 間の計算結果を表示
• 下段タブ	
wave	波形データの表示
histogram	ヒストグラム表示、ROI (Region Of Interest) の設定
module	計測対象とする機器を選択
IP address	IP アドレス。構成ファイルにて定義し、module で選択した DSP の IP アドレスを表示。
memo	任意テキストボックス。計測データ管理用にご使用ください。
mode	動作モードです。以下のモードから選択します。
• histogram	ヒストグラムモード。プリアンプ出力信号の波高値 (SLOW 系フィルタの波高値) を最大 8192 の ch に格納し、横軸エネルギー、縦軸カウントのヒストグラムを取得します。



- list リストモード。プリアンプ出力信号のタイムスタンプと波高値と CH 番号を 1 つのイベントデータとして、連続的に PC ヘデータを転送します。



- wave オシロスコープのように信号処理中の波形データを確認できます。



measurement time	計測時間。設定範囲は 00:00:00 から 768:00:00(32 日)です。
acq. LED	計測中に点滅
save LED	データ保存中に点滅
error LED	エラー発生時点灯
mode	動作モード。設定中動作モード名称を表示。
measurement time	設定した計測時間
real time	有効先頭 CH のリアルタイム (実計測時間)。計測終了時 measurement time と等しくなります。
list file size(byte)	イベントデータの保存中のファイルの容量 (Byte) を表示。
SCOPE	各種リアルタイムイメージング表示機能のランチャーを起動。 詳細は、別紙「取扱説明書 リアルタイムイメージング表示機能編」を参照ください。 ※機器構成の都合上、非実装の場合があります

## 5. 2. CH タブ

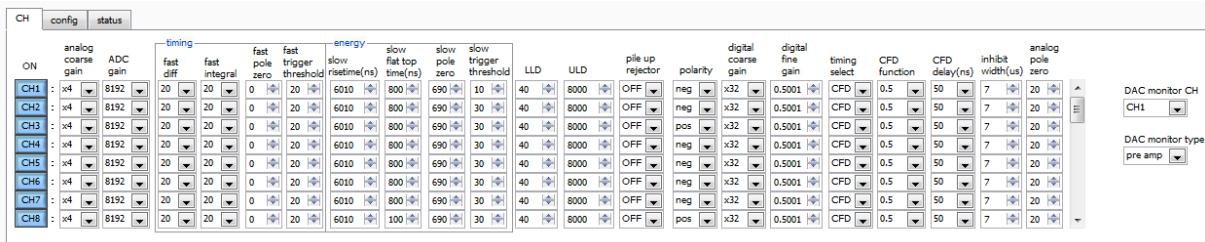


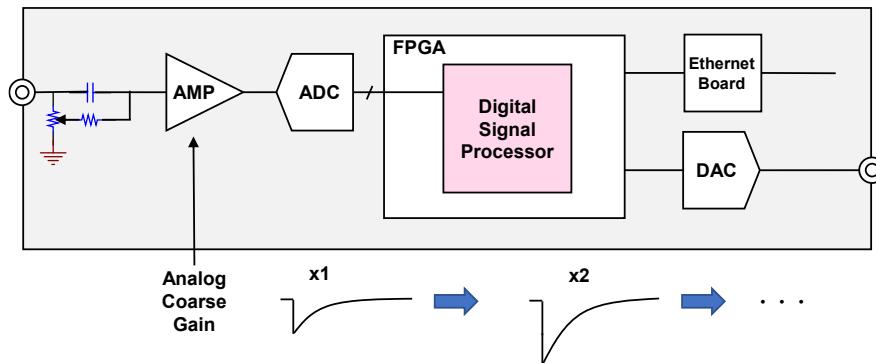
図 4 CH タブ

ON

CH 使用可否。

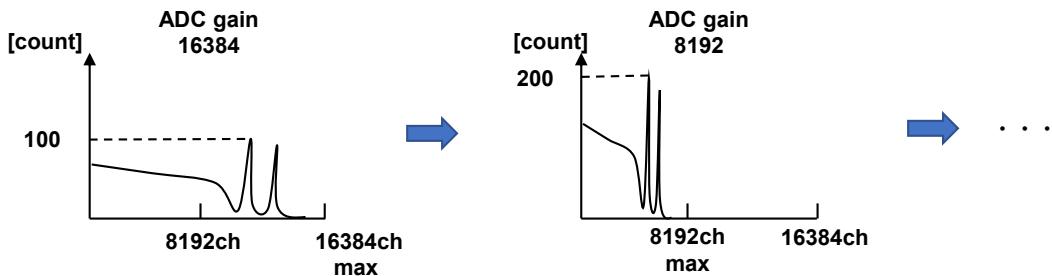
analog coarse gain

アナログ粗ゲイン。2 倍、4 倍から選択します。取り込んだプリアンプ出力信号を内部で増幅します。



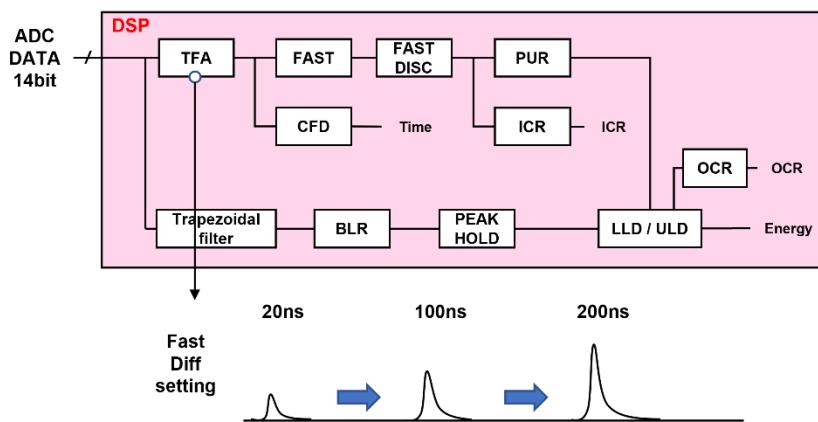
ADC gain

ADC のゲイン (チャネル)。8192、4096、2048、1024、512、256 チャネル(ch)から選択します。histogram グラフの横軸の分割数になります



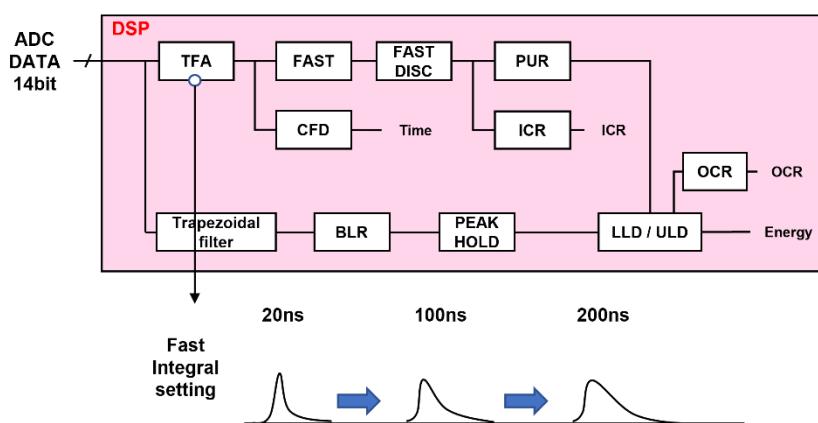
fast diff

FAST 系微分回路の定数。ext (除外、フィルタ不使用)、20、50、100、200 から選択します。立ち上がりが早い検出器の場合は、ext または 20 を選択します。Ge 半導体検出器などの場合は 100 または 200 を設定します。



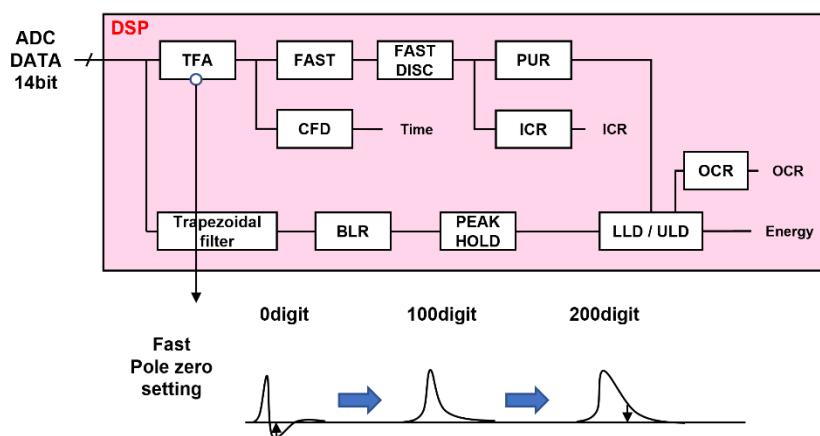
fast integral

FAST 系積分回路の定数。ext (除外、フィルタ不使用)、20、50、100、200 から選択します。立ち上がりが早い検出器の場合は、ext または 20 を選択します。Ge 半導体検出器などの場合は 100 または 200 を設定します。

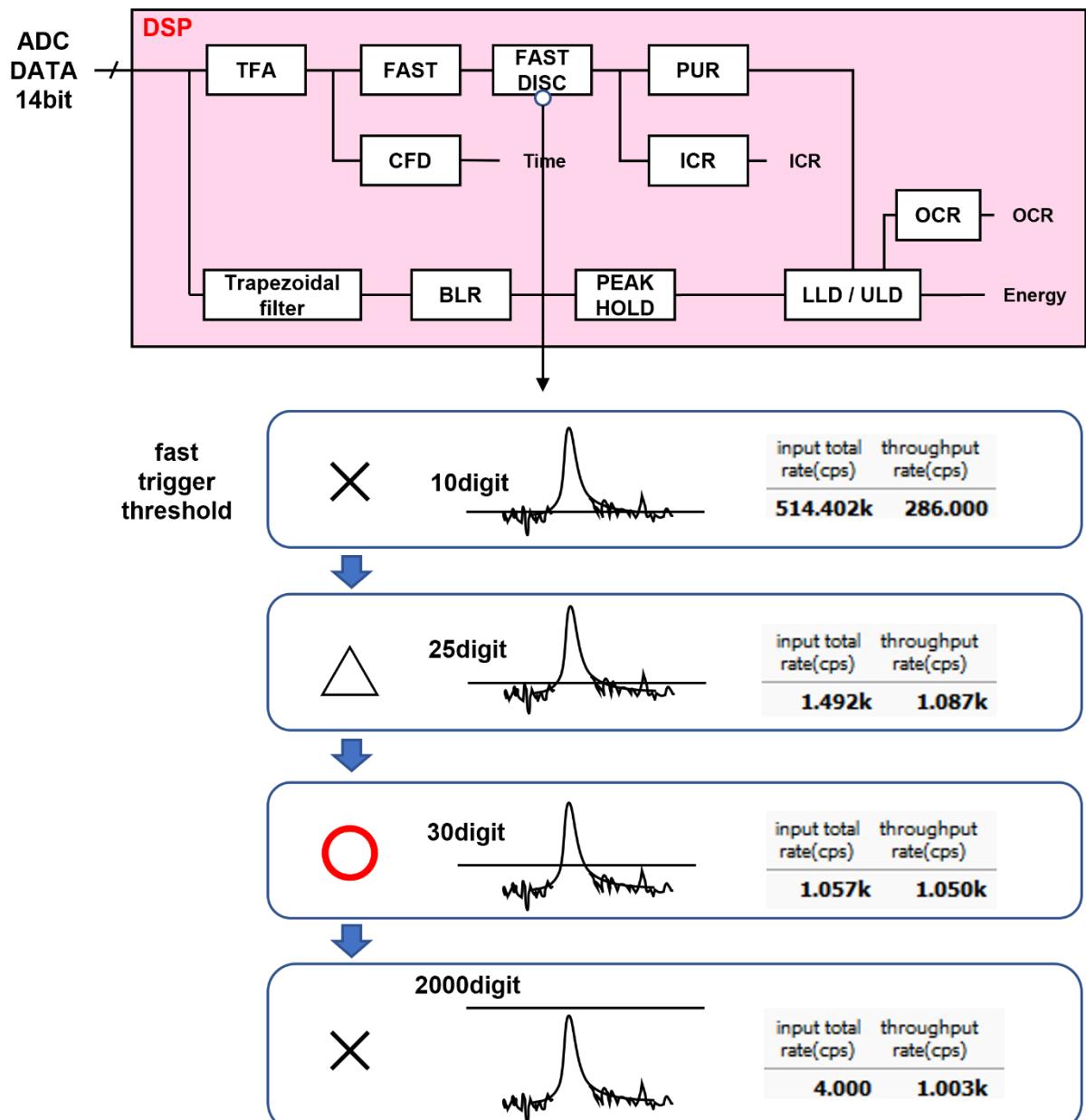


fast pole zero

FAST 系ポールゼロキャンセル設定。設定範囲は 0 から 8192。0 は自動設定です。

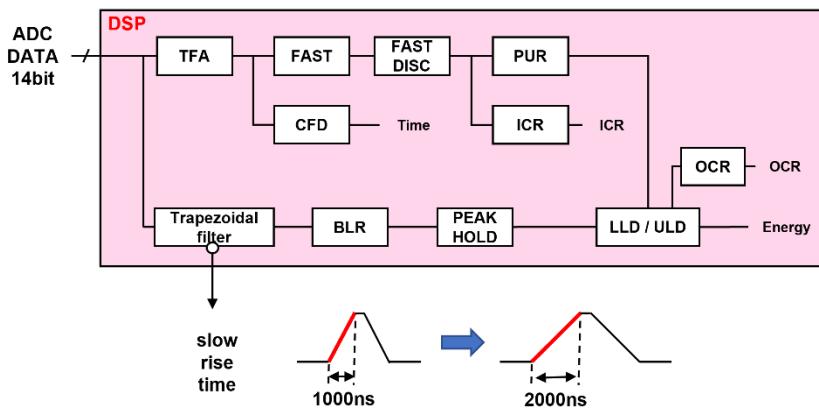


fast trigger threshold FAST 系フィルタを使用した波形取得開始のタイミングの閾値。単位は digit。設定範囲は0から8191です。デフォルト設定は50digitです。取り込んだプリアンプ出力信号を元に、タイミングフィルタアンプ回路の微分処理と積分処理をした FAST 系フィルタ波形を生成します。その波形にて、この閾値以上になった場合に、その時点での時間情報取得タイミングやスペクトロスコピーアンプ回路での波形生成開始のタイミングを取得します。主に時間取得（タイムスタンプ）に関係します。この閾値が小さ過ぎるとノイズを検知し易くなり input total rate(cps) が増えることになります。input total rate(cps)を見ながら、極端に数値が増えるノイズレベルの境目より数 digit 高めに設定します。



slow risetime(ns)

SLOW 系フィルタのライズタイム。下図の SLOW 系（台形）フィルタの上底に到達するまでの立ち上がり時間です。短い値だとエネルギー分解能は悪いがスループットは多くなり、長い値だとエネルギー分解能は良いがスループットが少なくなるという傾向があります。リニアアンプのピーキングタイムは 2.0 ~2.4×時定数になっていることが多いので、リニアアンプの時定数の 2 倍程度のライズタイムで同じような分解能を示します。デフォルト設定は 6000ns です。これはリニアアンプのシェイピングタイム 3μs に相当します。

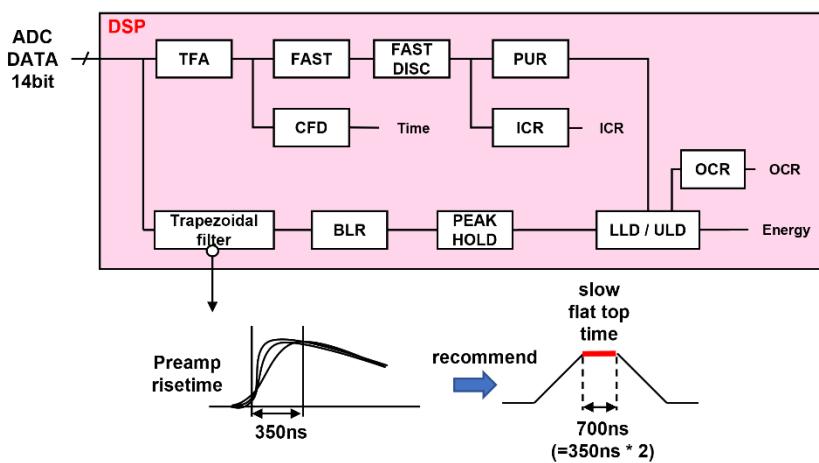


slow flat top time(ns)

SLOW 系フィルタのフラットトップタイム。下図の SLOW 系（台形）フィルタの上底部分の時間です。プリアンプ出力信号の立ち上がり（立ち下がり）のバラツキによる波高値の誤差を、台形の上底の長さで調整します。設定値はプリアンプ出力信号の立ち上がり（立ち下がり）時間の 0 から 100% で、最も遅い時間の 2 倍の時間を目安とします。デフォルト設定は 700ns です。この場合は立ち上がり（立ち下がり）の最も遅い時間を 350ns と想定しています。

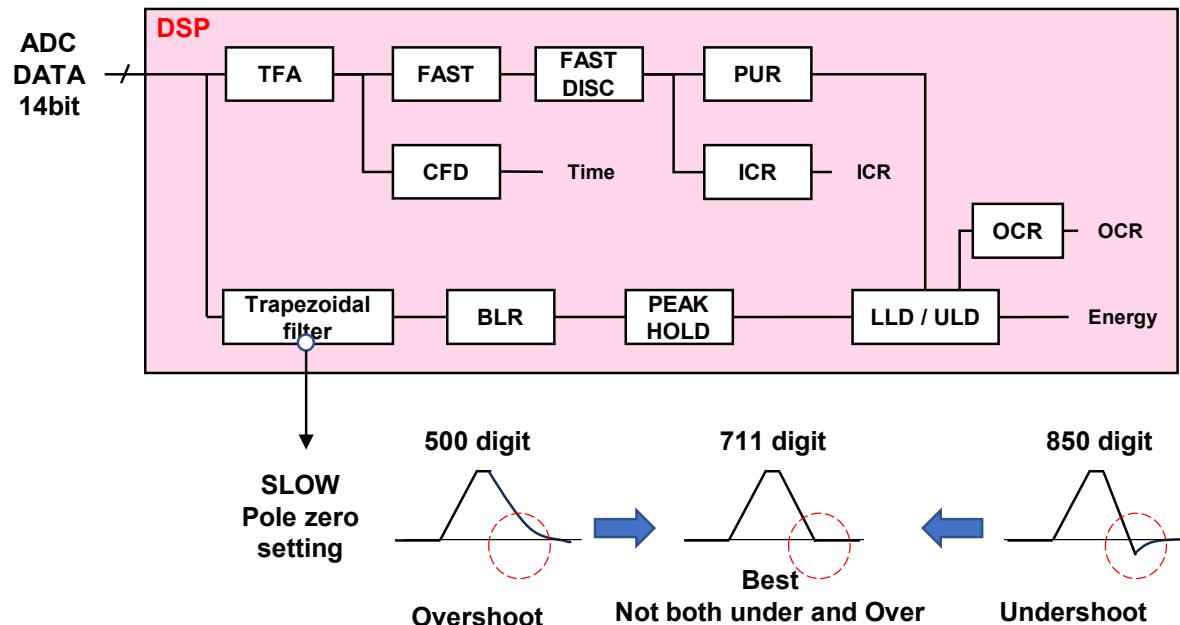
※ DSP のスループットは以下の式のようになります。

$$(\text{slow rise time} + \text{slow flattop time}) \times 1.25$$

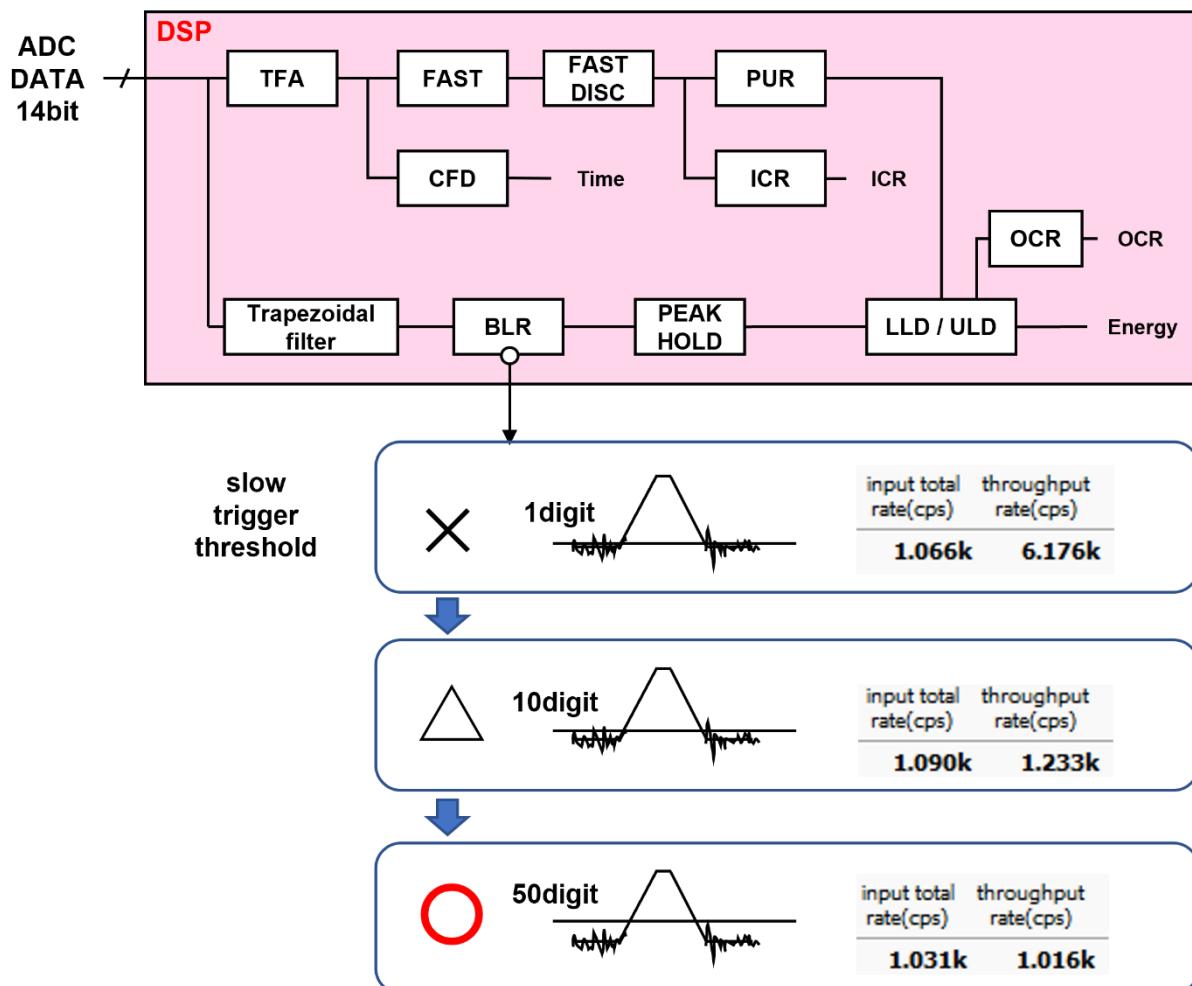


slow pole zero

SLOW 系ポールゼロキャンセル。SLOW 系フィルタの立ち下りアンダーシュートまたはオーバーシュートをこの値を適切に設定することで軽減することができます。デフォルト設定は680です。この値は検出器によって変わりますので、フロントパネル上 MONI 端子とオシロスコープを接続して、DAC モニタの種類で SLOW 系フィルタを選択して、SLOW 系フィルタの立ち下がり部分が平坦になるように調整します。



slow trigger threshold Slow 系フィルタの波形取得開始のタイミングの閾値。単位は digit です。設定範囲は0から8191です。デフォルト設定は50digitです。この値を上下させ throughput rate(cps) の増えるところであるノイズレベルより 10digit 程度上に設定します。後述の LLD 以下に設定します。生成された SLOW 系フィルタの波形において、この閾値以上になった時に、予め設定した時間 (slow rise time + slow flattop time) における波高値を確保します。



LLD	エネルギーLLD (Lower Level Discriminator)。単位は ch です。この閾値より下の ch はカウントしません。show trigger threshold 以上かつULD より小さい値に設定します。
ULD	エネルギーULD (Upper Level Discriminator)。単位は ch です。この閾値より上の ch はカウントしません。LLD より大きく、ADC ゲインより小さい値に設定します。

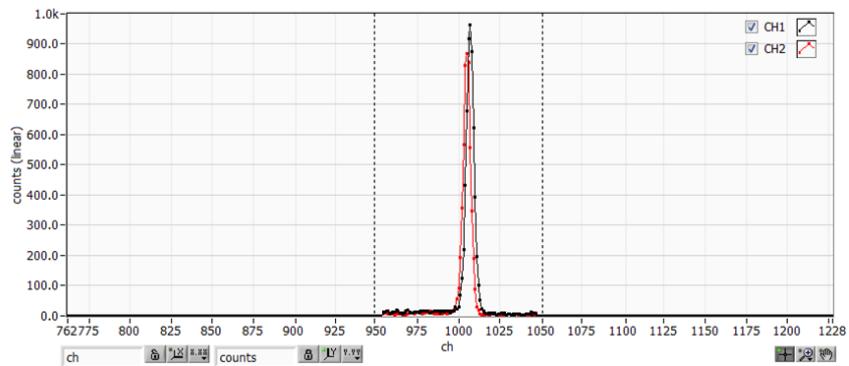


図 5 LLD と ULD の設定例

※ 上図は LLD を 955、ULD を 1045 に設定した例です。LLD より小さい部分と ULD より大きい部分が計測されないことが分かります。

pile up rejector	パイルアップリジェクトの使用可否。ON の時有効。下図のように波形整形された信号の立ち上がり時間以下で生じた2つのパルスは、波形が重なり実際のピーク値とは異なる値になります。高計数下においては大きなバックグラウンドノイズになります。デジタル信号処理によりこのイベントを除外するパイルアップリジェクトを行います。対象となる時間は ( risetime + flattop time ) × 1.25 でこの間に 2 つイベントがあった場合、リジェクトされます。パイルアップリジェクトの回数が多いほど、input count が複数あるのに対し、throughput count が 0 になるため、その差は大きくなります。
------------------	--

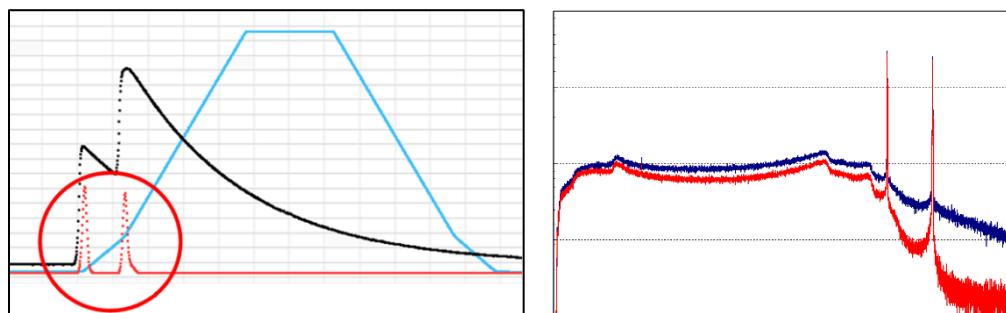
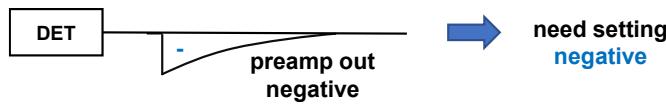


図 6 左側：パイルアップ事象、右側：青色リジェクト無し、赤色リジェクト有り

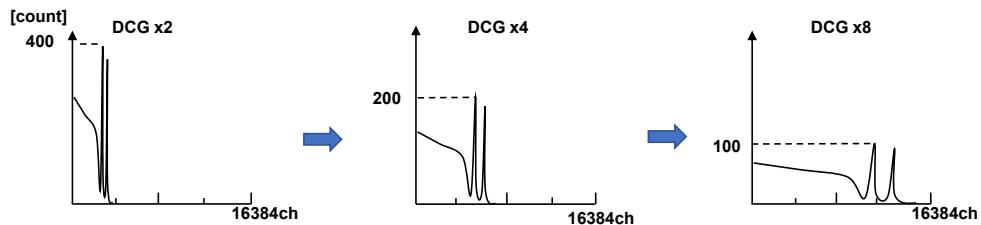
## polarity

入力するプリアンプ出力信号の極性。pos は正極性、neg は負極性



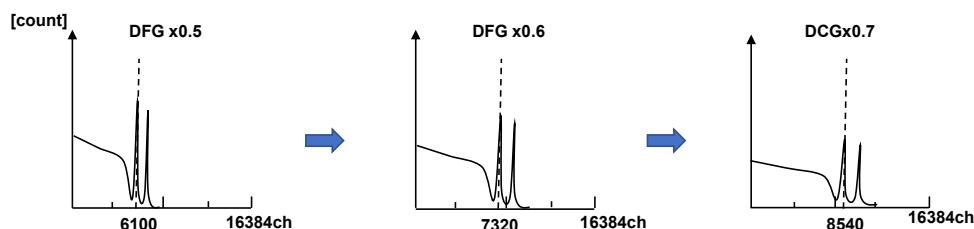
## digital coarse gain

デジタル的にゲインを1倍、2倍、4倍、8倍、16倍、32倍、64倍、128倍から選択します。台形フィルタの場合、積分回路は積和演算によって計算されます。slow rise time を大きく設定するほど積和演算の回数が増え数値が大きくなり、小さく設定するほど数値が小さくなります。この値がそのままSLOW フィルタの値になるため補正をする必要があります。slow rise time の設定と合わせて使用します。



## digital fine gain

デジタル的にファインゲインを設定します。設定範囲は0.3333倍から1倍です。digital coarse gain 同様に補正に使用します。digital coarse gain と digital fine gain の設定により SLOW 系フィルタの波高値が変わるので、結果 histogram のピーク位置調整に使用できます。



timing select

イベントを検出した時間（タイムスタンプ）を決定するためのタイミング取得方法を LET (Leading Edge Timing) または CFD (Constant Fraction Discriminator Timing) から選択します。

LET : リーディングエッジタイミング (Leading Edge Timing)

あるトリガーレベル  $t$  に到達したタイミングです。トリガー取得タイミングは  $a'$  と  $b'$  のように立ち上がりの傾きが変われば時間も異なります。

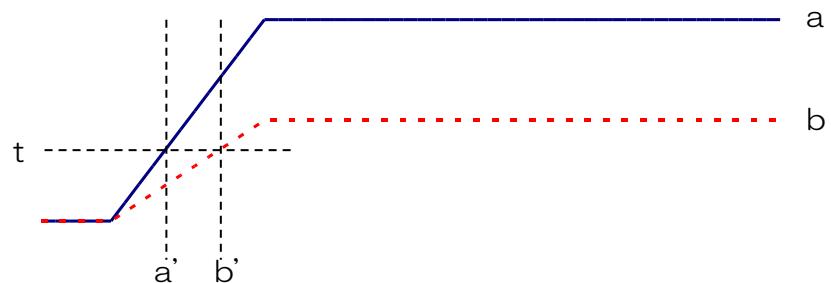


図 7 リーディングエッジ (Leading Edge Timing) の考え方

CFD : コンスタントフラクショントイミング (Constant Fraction Discriminator Timing)

下図の異なる preamp 波形 a と b に対し、以下の波形 c, d と e, f と g, h のような波形を生成します。

波形 c, d : 波形 a と b を CFD function 倍し、反転した波形

波形 e, f : 波形 a と b を CFD delay 分遅延した波形

波形 g, h : 波形 c と e を加えた波形と d と f を加えた波形

波形 g と h のゼロクロクストイミングである CFD は、波形の立ち上がり開始時間が同じであれば、波高が変化しても一定である、という特徴があります。

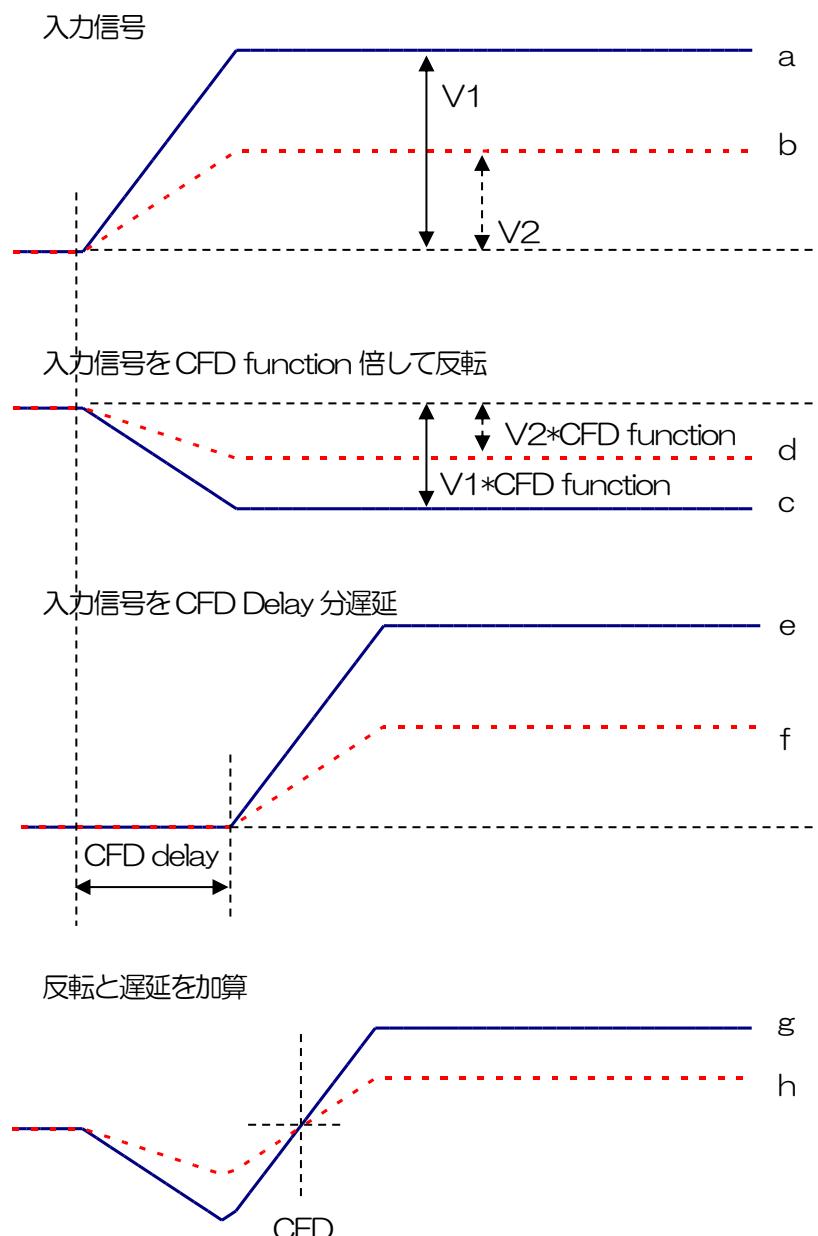
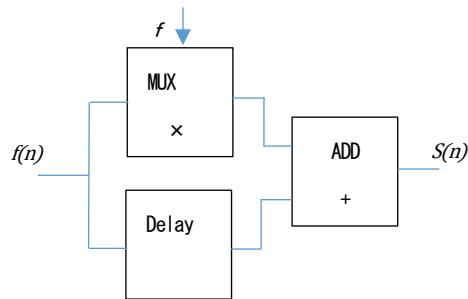


図 8 コンスタントフラクショントイミング (Constant Fraction Discriminator Timing) の考え方

コンスタントフラクションタイミングはFPGAによるデジタル信号処理にて実現しております。



$$s(n) = f v(n) - v(n - \text{delay})$$

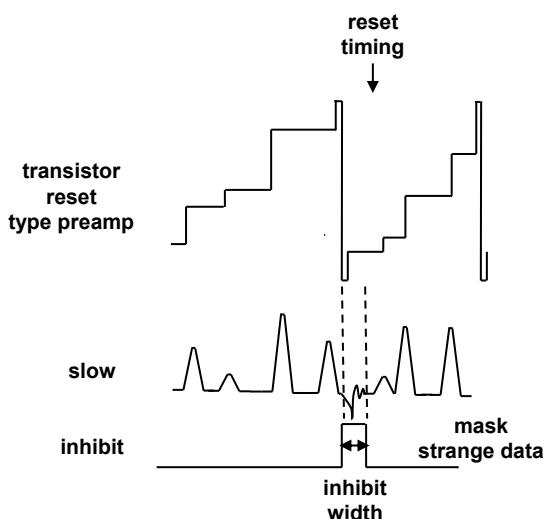
当社で開発したデジタル信号処理による時間ピックオフのアルゴリズムは、サンプリングした波形データから最小二乗法による多項式近似を用います。

$$L(a, b, c) = \sum_{i=1}^N \{y_i - (ax_i^2 + bx_i + c)\}^2$$

を最小となるa,b,cのパラメータを探してCFDであればゼロクロス点、リーディングエッジであればスレッシュホールド点の内挿を得ることで、より精密な時間情報を計算しています。

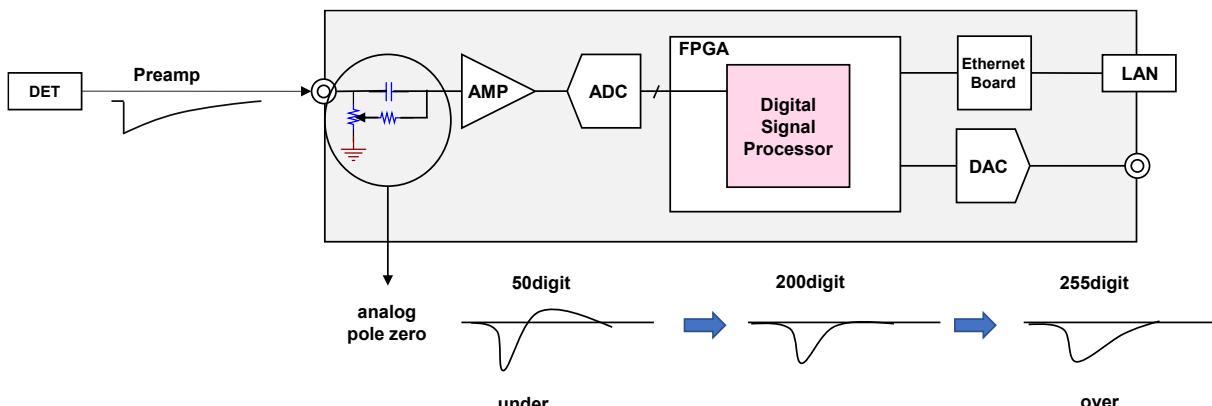
なおFPGAによりパイプライン形式で計算をすることで、一連の演算時間は約100ns以下と非常に高速に計算されるため、デットタイムが小さく高スループットを可能としております。

CFD function	CFD 算出用に元波形を縮小するための倍率。0.125、0.25、0.375、0.625、0.75、0.875から選択します。デフォルトは0.25から0.625倍です。
CFD delay	CFD 算出用に元波形を遅延する時間を10、20、30、40、50、60、70、80nsから選択します。デフォルトは50から80nsです。
inhibit width(μs)	トランジスタリセット型プリアンプ用のリセット検出時からの不感時間幅。検出器からの inhibit 信号を入力せずに内部で処理し、この間の計数を行いません。



analog pole zero

アナログポールゼロ。入力されたプリアンプ出力信号を内部で微分し、その信号の立ち下がり部分のオーバーシュートやアンダーシュートを修正する設定をします。設定範囲は0から255です。



DAC monitor CH

DAC 出力を行う CH 番号選択します。選択した CH の DAC monitor type で選択した波形が MONI 端子から出力されます。

DAC monitor type

DAC 出力の波形選択。DSP 内部で処理された波形のうち、選択した種類の波形信号を MONI 端子から出力します。この信号をオシロスコープで見ることにより、DSP 内部での処理状態を確認できます。

pre amp プリアンプ信号を微分した信号。内部に取り込んだ時点で、計測対象エネルギーレンジが 1V 以内におさまっているかの確認、アナログポールゼロ調整に使用します。

fast FAST 系フィルタ信号

slow SLOW 系フィルタ信号。波形整形処理後のポールゼロ調整に使用します。

CFD CFD の信号。CFD タイミングを使用時に CFD delay や function の設定状態が確認できます

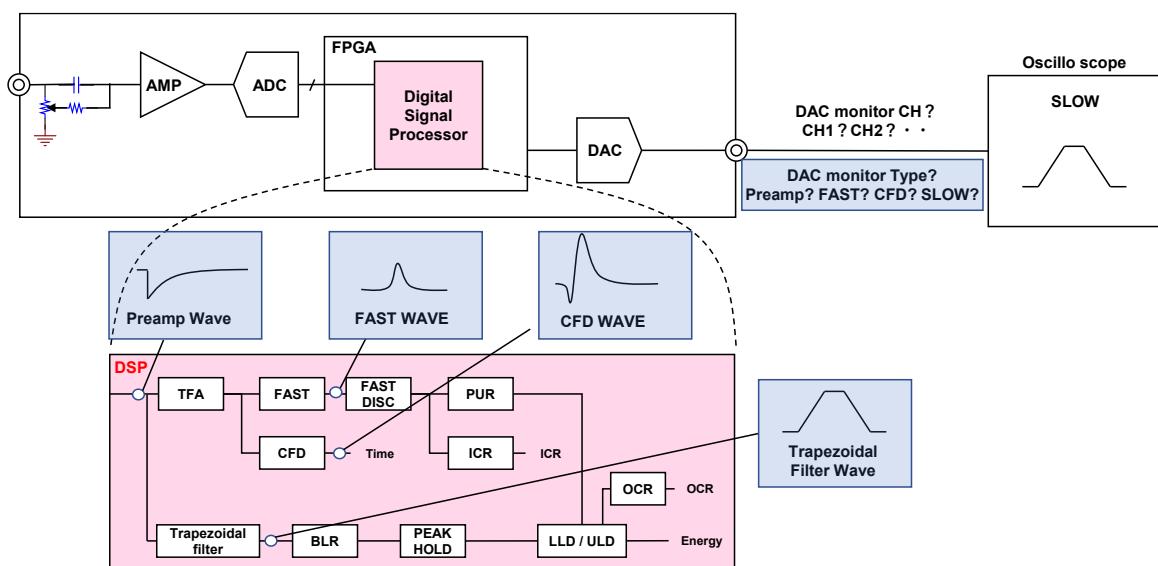


図 9 DACmoniter 簡易図

### 5. 3. config タブ

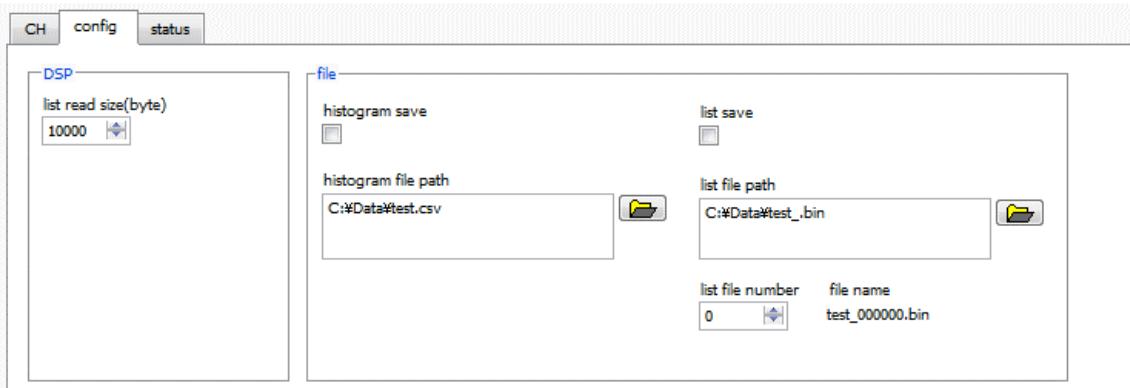


図 10 config タブ

#### • DSP 部

list read size(byte)

リストモード時の最小読み込みデータ長。単位はByte。通常は10000に設定します。高カウントレート時は20000ByteとしてPC側で多くのイベントを受信できるようにします。低カウントレート時に設定を下げて少ない数でイベントを受信できるようにします。

#### • file 部

histogram save

計測終了時に histogram タブに表示されているヒストグラムデータをファイルに保存します。ファイルの保存先は後述のフォーマットになります。histogram モード時のみ有効です。

histogram file path

ヒストグラムデータファイルの絶対パスを設定。拡張子無しも可能です。  
※注意※このファイル名で保存されるのではなく、このファイル名をもとに以下のフォーマットになります。

例：histogram file path に C : ¥Data¥histogram.csv と設定し、日時が 2010/09/01 12:00:00 の場合は、

C : ¥Data¥histogram\_20100901\_120000.csv というファイル名でデータ保存を開始します。

list save

リストデータをファイルに保存するか否かを設定します。リストモード選択時のみ有効です。

list file path

リストデータファイルの絶対パスを設定。拡張子無しも可能です。  
※注意※このファイル名で保存されるのではなく、このファイル名をもとに以下のフォーマットになります。

例：list file path に C : ¥Data¥list\_.bin と設定し、後述の list file number が 0 の場合は、C : ¥Data¥list\_000000.bin というファイル名でデータ保存を開始します。

list file number

リストデータファイルに付加される番号の開始番号を設定します。0 から 999999 まで。999999 を超えた場合、0 にリセットされます。

file name list file path と list file number を元に実際に保存される時にファイル名を表示します。

## 5. 4. status タブ

CH		config		status														
CH No.	input total count	throughput count	input total rate(cps)	throughput rate(cps)	pileup rate(cps)	dead time ratio(%)	ROI											
	CH1 :	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	ROI1 :	0	0.00	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	0.0	0.000	0.000	0.000
	CH2 :	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	ROI2 :	0	0.00	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	0.0	0.000	0.000	0.000
	CH3 :	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	ROI3 :	0	0.00	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	0.0	0.000	0.000	0.000
	CH4 :	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	ROI4 :	0	0.00	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	0.0	0.000	0.000	0.000
	CH5 :	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	ROI5 :	0	0.00	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	0.0	0.000	0.000	0.000
	CH6 :	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	ROI6 :	0	0.00	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	0.0	0.000	0.000	0.000
	CH7 :	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	ROI7 :	0	0.00	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	0.0	0.000	0.000	0.000
	CH8 :	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	ROI8 :	0	0.00	0.000	0.000	0.000	0.000	0.000	0.0	0.000	0.000	0.000

図 11 status タブ

### • CH 部

CH 毎の状況を表示します。

input total count	入力のあったイベント数
throughput count	入力に対し処理した数
input total rate(cps)	1 秒間の入力のあったイベント数
throughput rate(cps)	1 秒間の入力に対し処理した数
pileup rate(cps)	1 秒間のパイルアップカウント数
dead time ratio(%)	デッドタイムの割合。取り込み毎の瞬時値

### • ROI 部

ROI 間の算出結果を表示します。

peak(ch)	最大カウントの ch
centroid(ch)	全力カウントの総和から算出される中心値(ch)
peak(count)	最大カウント
gross(count)	ROI 間のカウントの総和
gross(cps)	gross(count) ÷ 計測経過時間
net(count)	ROI 間のバックグラウンドを差し引いたカウントの総和
net(cps)	net(count) ÷ 計測経過時間
FWHM(ch)	半値幅(ch)
FWHM(%)	半値幅(%)。半値幅 ÷ ROI 定義エネルギー × 100
FWHM	半値幅
FWTM	1/10 幅

## 5. 5. wave タブ

本機器内部での信号処理の状態を本アプリにて波形データとして取得することができます。計測前の信号処理調整の際、MONI 端子からの preamp や slow 信号をオシロスコープで確認しますが、本機能でも同様のことことが可能です。

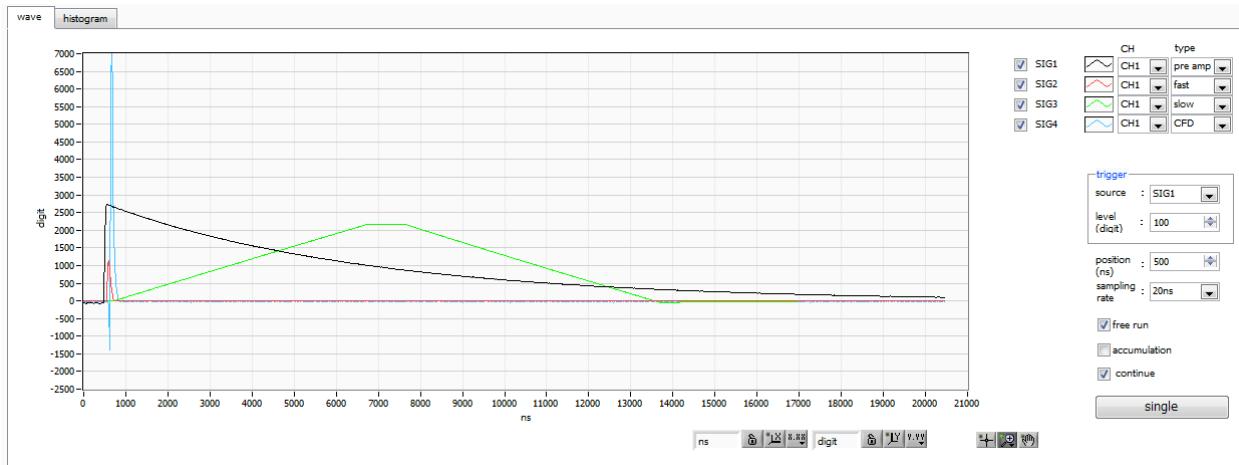


図 12 wave タブ

### グラフ

波形グラフ。config タブ内 mode にて wave を選択した場合、計測中に波形データを表示します。

#### • trigger 部

##### source

トリガーソース CH 番号を選択します。

##### level(digit)

トリガーレベルを設定します。設定範囲は -32700 から 32700digit です。

#### 凡例チェックボックス

グラフに波形CH毎の波形データを表示するか否かの選択。

##### position(ns)

トリガーポジションを設定します。設定範囲は 10 から 5000ns です。

##### sampling rate

サンプリング周波数を設定します。サンプリング間隔時間を 10ns、20ns、40ns、80ns から選択します。

##### free

トリガーレベルとは関係無く波形を取得します。

##### accumulation

波形データ重ね合わせの有効・無効を選択します。

##### continue

連続波形取り込みを選択します。

##### single

シングルトリガー取り込みを実行します。

##### CH, type(fixed)

CH 及び波形の種類を選択します。

※波形の種類は、SIG1～SIG4 の順に、以下の値で固定となります。

preamp プリアンプ信号。

fast FAST 系フィルタ信号。

slow SLOW 系フィルタ信号。

CFD CFD の信号。

## 5. 6. histogram タブ

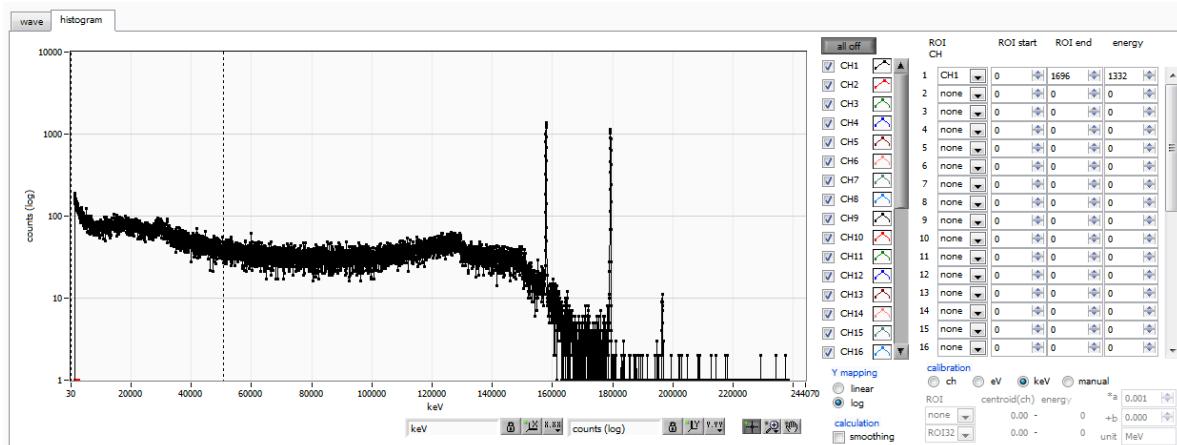


図 13 histogram タブ

グラフ	ヒストグラムグラフ。config タブ内 mode にて histogram を選択した場合、計測中にエネルギーヒストグラムを表示します。
凡例チェックボックス	グラフに CH 毎のヒストグラムを表示するか否かの選択。
ROI CH	ROI (Region Of Interest) を適用する CH 番号を選択します。1 つのヒストグラムに対し最大 32 の ROI を設定可能です。
ROI start	ROI の開始位置。単位は後述 calibration で選択した単位です。
ROI end	ROI の終了位置。単位は後述 calibration で選択した単位です。
energy	ピーク位置(ch)のエネルギー値の定義。 $^{60}\text{Co}$ の場合、1173 や 1332(keV)と設定。後述の calibration にて ch を選択した場合、ROI 間のピークを検出し、そのピーク位置(ch)と設定したエネルギー値から keV/ch を算出し、半値幅の算出結果に適用します。
calibration	X 軸の単位。設定に伴い X 軸のラベルも変更されます
ch	ch (チャネル) 単位表示。ROI の FWTM の FWHM などの単位は任意になります。
eV	eV 単位表示。1 つのヒストグラムにおける 2 種類のピーク（中心値）とエネルギー値の 2 点校正により、ch が eV になるように 1 次関数 $y = ax + b$ の傾き $a$ と切片 $b$ を算出し X 軸に設定します。ROI の FWTM の FWHM などの単位は eV になります。
keV	keV 単位表示。1 つのヒストグラムにおける 2 種類のピーク（中心値）とエネルギー値の 2 点校正により、ch が keV になるように 1 次関数 $y = ax + b$ の傾き $a$ と切片 $b$ を算出し X 軸に設定します。ROI の FWTM の FWHM などの単位は keV になります。 例：5717.9ch に $^{60}\text{Co}$ の 1173.24keV、6498.7ch に $^{60}\text{Co}$ の 1332.5keV がある場合、2 点校正より $a$ を 0.20397、 $b$ を 6.958297 と自動算出します。
manual	1 次関数 $y = ax + b$ の傾き $a$ と切片 $b$ と単位ラベルを任意に設定し X 軸に設定します。単位は任意に設定します。

Y mapping グラフのY軸のマッピングを選択します。設定に伴いY軸のラベルも変更されます。

linear 直線

log 対数

smoothing 統計が少ない場合に半値幅を計算するためのスムージング機能です。

X axis calibration X軸の単位を選択します。

Y axis calibration Y軸の単位を選択します。

X軸範囲 グラフ上で右クリックして自動スケールをチェックすると、自動スケールになります。チェックを外すと自動スケールでなくなり、X軸の最小値と最大値が固定になります。最小値または最大値を変更する場合は、マウスのポインタを変更する数値の上に置き、クリックまたはダブルクリックすることで変更できます

Y軸範囲 グラフ上で右クリックして自動スケールをチェックすると、自動スケールになります。チェックを外すと自動スケールでなくなり、Y軸の最小値と最大値が固定になります。最小値または最大値を変更する場合は、マウスのポインタを変更する数値の上に置き、クリックまたはダブルクリックすることで変更できます。

 カーソル移動ツールです。ROI設定の際、グラフ上のカーソルをマウスでドラッグして移動できます。

 ズーム。クリックすると以下の6種類のズームイン及びズームアウトを選択し実行できます。

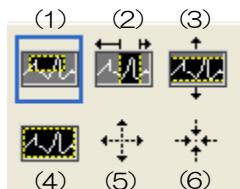


図 14 グラフ ズームイン及びズームアウトツール

(1) 四角形 ズームこのオプションを使用して、ズーム領域のコーナーとするディスプレイ上の点をクリックし、四角形がズーム領域を占めるまでツールをドラッグします。

(2) X-ズーム X軸に沿ってグラフの領域にズームイン

(3) Y-ズーム Y軸に沿ってグラフの領域にズームイン

(4) フィットズーム 全てのX及びYスケールをグラフ上で自動スケール

(5) ポイントを中心にズームアウト ズームアウトする中心点をクリックします。

(6) ポイントを中心にズームイン ズームインする中心点をクリックします。

 パンツール。プロットをつかんでグラフ上を移動可能です。

## 6. 初期設定

### 6. 1. プリアンプ出力信号の確認

- (1) プリアンプ出力信号をオシロスコープと接続し、波高値 (mV) と極性を確認します。  
トランジスタリセット型プリアンプの場合、右上がりであれば正極性、右下がりであれば負極性です。

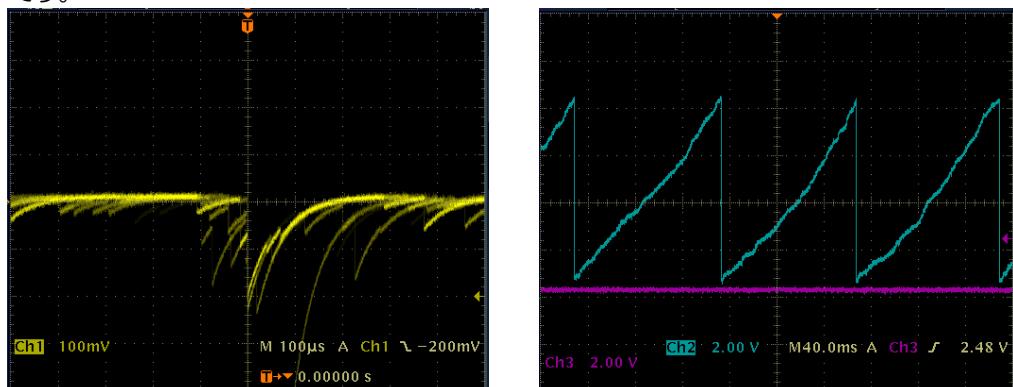


図 15 左側：抵抗フィードバック型 負極性の場合、右側：トランジスタリセット型 正極性の場合

### 6. 2. 電源と接続

- 全ての機器の電源を OFF にします。
- フロントパネル上 LAN コネクタと PC を LAN ケーブルで接続します。
- スイッチングハブを使用の場合は ON にします。
- 本機器の電源を ON にします。
- PC の電源を ON にします。
- フロントパネル上の CH1 端子とプリアンプ出力信号を接続します。
- フロントパネル上の MONI 端子とオシロスコープを接続します。

### 6. 3. 設定実行

- 本アプリを起動します。
- CH タブ、config タブ、オプションがあれば option タブ等の設定をします。まずは、入力されたプリアンプ出力信号を内部で適切に処理できるように、前述で確認した極性を下図赤枠の polarity に正しく設定します。



図 16 CH タブ内 polarity 設定例

- メニュー Config をクリックし、全設定を行います。

## 6. 4. プリアンプ出力信号のアナログコースゲインとアナログポールゼロ調整

超低雑音高速プログラマブルゲインアンプにより、立ち上がりが速く低雑音が要求されるプリアンプからの信号を高精度に増幅することができます。アナログコースゲインの設定は、CH タブ内 analog coarse gain にて2倍、4倍から選択し設定できます。

※ 本機器はanalog fine gain の設定はございません。

アンチエイリアシングローパスフィルタがADC の前段に配置され、S/N の向上と折り返し雑音の除去をすることができます。カットオフ周波数は 16MHz に設定されています。

本機器に入力される検出器のプリアンプの出力信号が抵抗フィードバック型カリセット型かによって設定方法は異なります。

### 6. 4. 1. 抵抗フィードバック型プリアンプ出力信号の場合

プリアンプ出力信号は通常  $50\mu\text{s} \sim 100\mu\text{s}$  程度のディケイ（減衰）を持つ信号です。本機器で処理するにはディケイが長すぎるため高計数に対応できません。その為、内部で処理しやすい時定数に微分します。その際に生じるアンダーシュートは以下の式になり、従来のアナログ方式同様に本機器でも過負荷特性が悪くなります。

$$\text{Undershoot (\%)} = \text{different amplitude} / \text{preamp decay time}$$

- (1) フロントパネル上のMONI 端子からのプリアンプ出力信号を微分したpreamp 信号をオシロスコープで確認します。
  - (2) analog coarse gain を切り替えながら、preamp 信号の計測対象のエネルギー要素を含む波高が、1V 以内におさまるように調整します。
- 例えば、エネルギー2000keVまでの計測をする場合、 $^{60}\text{Co}$  のチェックソースがあれば 1332keV@ $^{60}\text{Co}$  の重なりが濃い部分を、 $0.666\text{V}$  ( $1\text{V} \div 2000\text{keV} \times 1332\text{keV}$ ) 以下ところに合わせます。

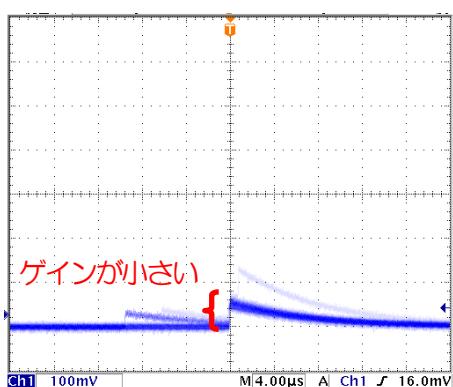


図 17 調整前

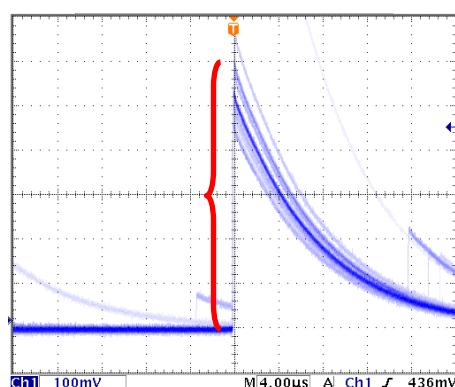


図 18 調整後

- (3) analog pole zero の設定を変更し、オシロスコープの縦横のレンジを切り替えながら、立ち下がり部分が平坦になるようにポールゼロを調整します。

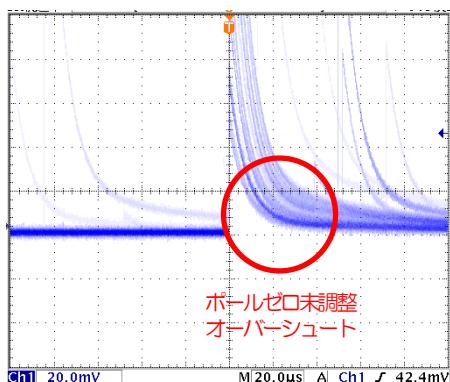


図 19 調整前（オーバーシュートの場合）

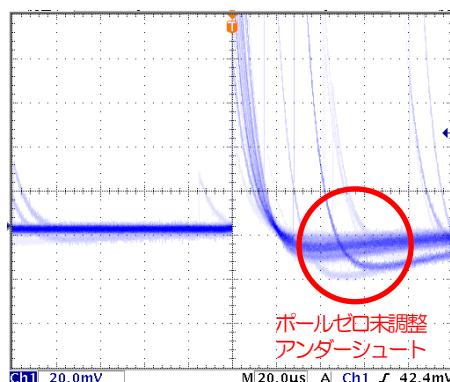


図 20 調整前（アンダーシュートの場合）

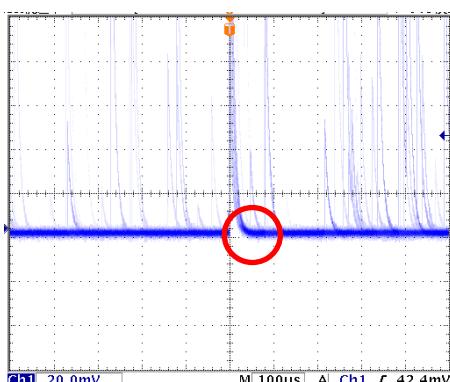


図 21 調整後

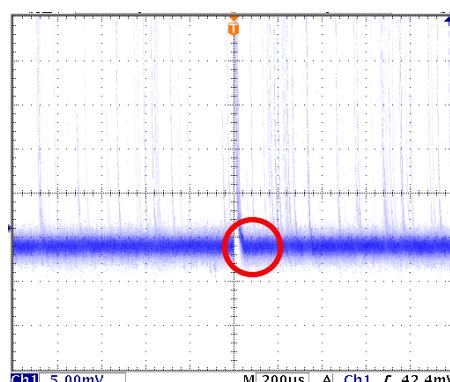


図 22 調整後（横軸を広げた場合）

## 6. 4. 2. トランジスタリセット型プリアンプ出力信号の場合

- (1) 電源をOFFにできない場合は、analog pole zero の設定を0とします。
- (2) 電源をOFFにできる場合は、全ての電源をOFFして電源ラックから本機器を抜き出します。ユニット型の場合は蓋のネジを外し、蓋に付いているケーブルに気を付けながらゆっくり開きます。以下写真のプリアンプ出力信号を入力するCHのコネクタ付近のジャンパ設定を照らし合わせながら、下写真の赤色枠にあるジャンパを基板から外します。外することでアナログポールゼロ調整が無効になります。

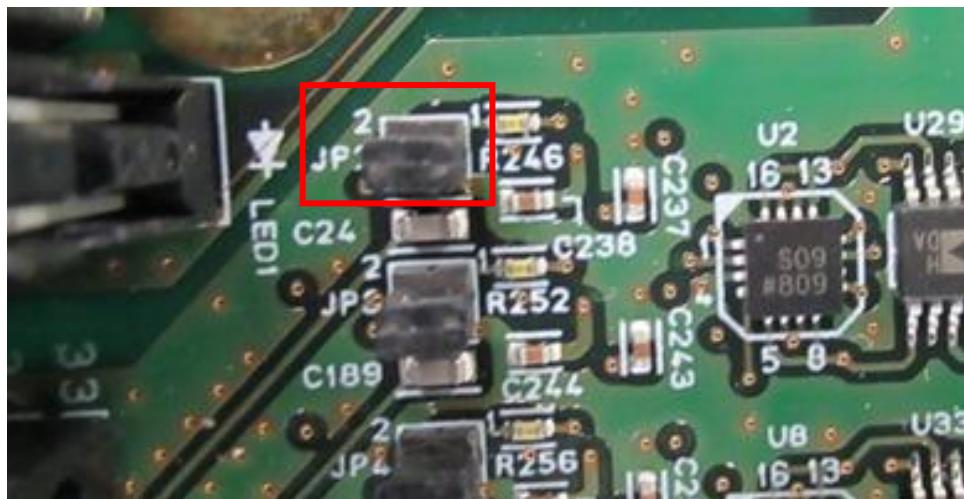


写真 5 APV8032 基板 CH1 入力部  
トランジスタリセット型プリアンプ出力信号を入力する場合  
(赤枠のジャンパを外す)

- (3) フロントパネル上のMONI端子からのプリアンプ出力信号を微分した preamp 信号をオシロスコープで確認します。
- (4) analog coarse gain を切り替えながら、preamp 信号のエネルギー要素を含む波高が、±1V以内におさまるように調整します。

## 6. 5. FAST 系フィルタの設定

本機器には、放射線検知時の時間情報を得るためのFAST系フィルタと、エネルギー(波高)を取得するためのSLOW系のフィルタがあります。まずFAST系のフィルタ関連の設定をします。

設定は、一般的なタイミングフィルタアンプと同じような特性があります。

- (1) MONI 端子をオシロスコープに接続し、DAC monitor CH を該当 CH に選択し、DAC monitor type を fast と設定します。オシロスコープにてこの信号が見えるよう準備します。
- (2) fast diff にて FAST 系微分回路の定数を設定します。ext (除外、フィルタ不使用) • 20 • 50 • 100 • 200 から選択します。
- (3) fast integral にて FAST 系積分回路の定数を設定します。ext (除外、フィルタ不使用) • 20 • 50 • 100 • 200 から選択します。
- (4) fast pole zero にてポールゼロ調整をします。デフォルト設定は 0 (自動設定) です。オシロスコープにて下図のようになるよう設定します。fast diff または fast integral を変更する毎に調整が必要となります。後述の SLOW 系ポールゼロほど厳密な設定は不要です。

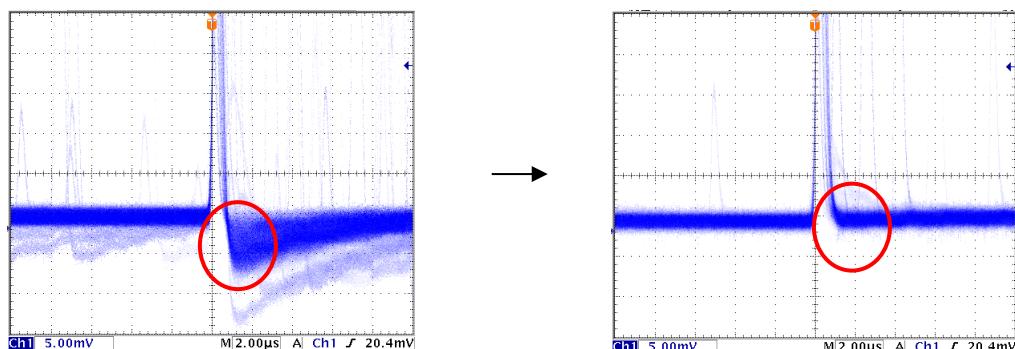


図 23 fast pole zero (左側: 調整前 (アンダーシュート有り)、右側: 調整後)

fast diff と fast integral の設定は検出器や信号の状態によって異なります。以下に設定例を記載します。

表 1 fast diff と fast integral 設定例

検出器	特徴	fast diff	fast integral
LaBr <sub>3</sub> (Ce) シンチレータ	立ち上がりが高速	20	ext または 20
Ge 半導体検出器	高エネルギー分解能	100	100

- (5) fast trigger threshold にて FAST 系フィルタの信号検知の閾値を設定します。この閾値を超えたタイミングでリーディングエッジタイミング (LET) のタイムスタンプをします。また、baseline restorer (ベースラインレストアラ) や pileup rejector (パイルアップリジェクタ) の閾値としても使用します。この値は検出器と接続した場合でノイズと弁別可能なだけ低い値に設定します。デフォルト設定は 25 です。

まずある程度大きい値 (100 程度) を入力して input total rate(cps) を観測します。fast trigger threshold を徐々に小さくし input total rate(cps) が大きくなる値を見つけます。その値が信号とノイズの境界なので、その値より +3 ~ +10 程度に設定します。

## 6. 6. SLOW 系フィルタの設定

プリアンプ出力信号に対しSLOW系の台形整形を行ないます。台形フィルタ (Trapezoidal Filter) のアルゴリズムとして、パイプラインアーキテクチャで構成されたフィルタブロックは、台形フィルタに必要な遅延・加減算・積分といった値を、ADCの100MHzのクロックに同期して演算します。

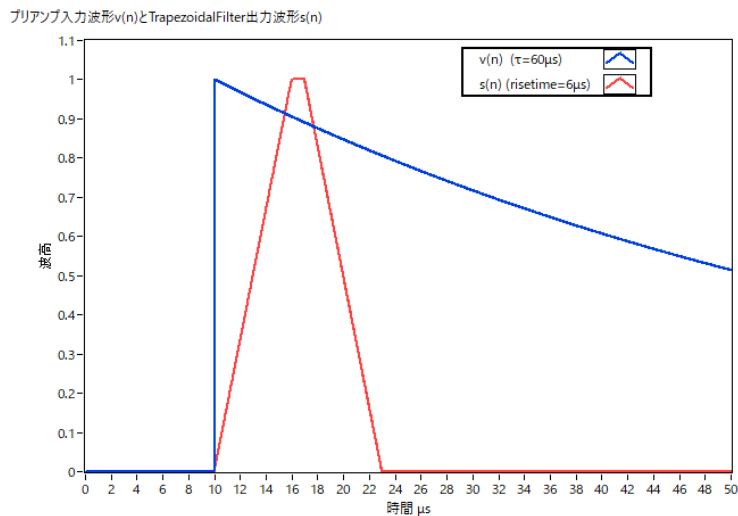
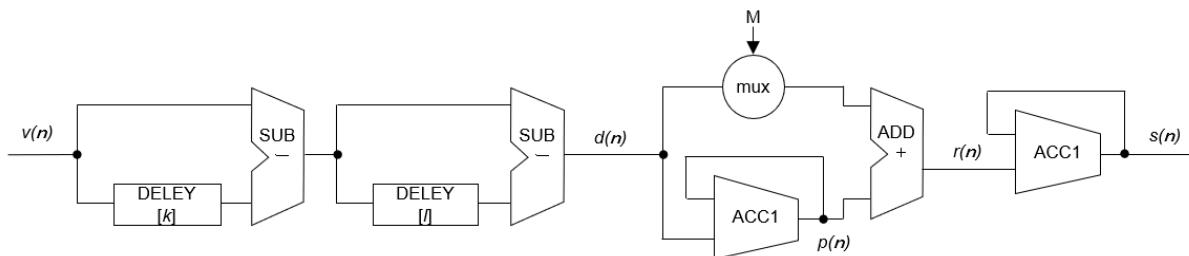


図 24 SLOW 系フィルタ (赤色)



$$d(n) = v(n) - v(n - k) - v(n - l) + v(n - k - l),$$

$$p(n) = p(n - 1) + d(n),$$

$$r(n) = p(n) + M * d(n), \quad n \geq 0,$$

$$s(n) = s(n - 1) + r(n), \quad n \geq 0,$$

Where:

$k$  : risetime ,

$l$  : risetime + flottotime ,

$M$  : pole zero

### References:

- [1] V.T. Jordanov and G.F. Knoll, Nucl Instr. and Meth A353(1994)261-264

数式 1 台形フィルタ (Trapezoidal Filter)

下図に従来からあるアナログ Semi Gauss Filter のパルス応答の違いを示します。Semi Gauss Filter に比べ、DSP はピークまでの時間が約 1/2、パルス幅が約 1/3 と短いことがわかります。

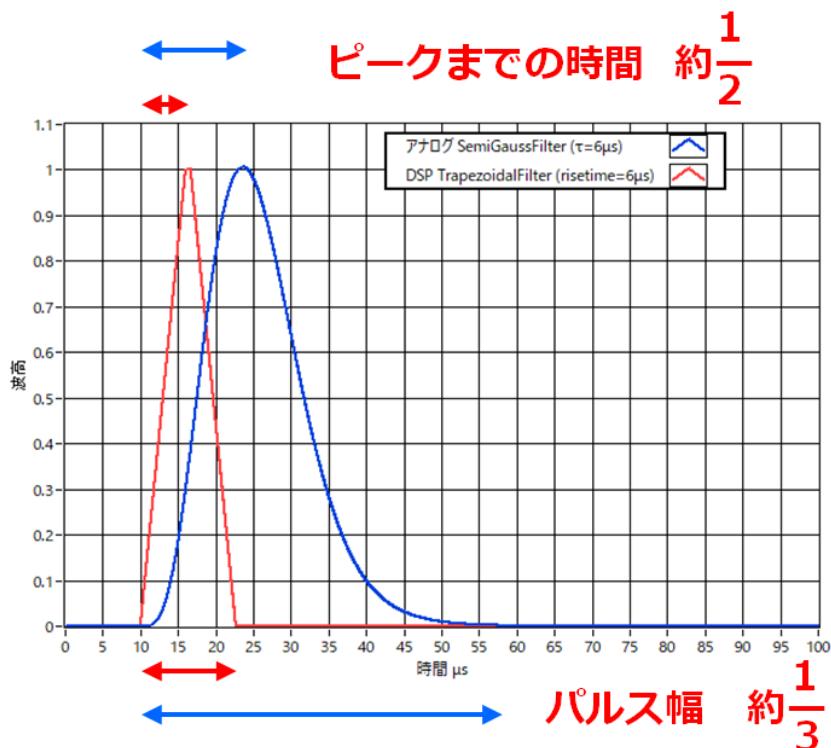


図 25 Trapezoidal Filter と Semi Gauss Filter の応答の違い

DSP の方はパルス応答が速いにも関わらず、Ge 半導体検出器を使用したエネルギー分解能を比較すると、下図のように Input Rate での低レートでは同様の高分解能を得られ、さらに高レートでは Semi Gauss Filter よりもより分解能を維持したままデータが得られることがわかります。

デジタル Trapezoidal Filter 処理を行うことで高計数且つ豊富なデータが得られる為、Semi Gauss Filter に比べ様々な解析をすることが可能となります。

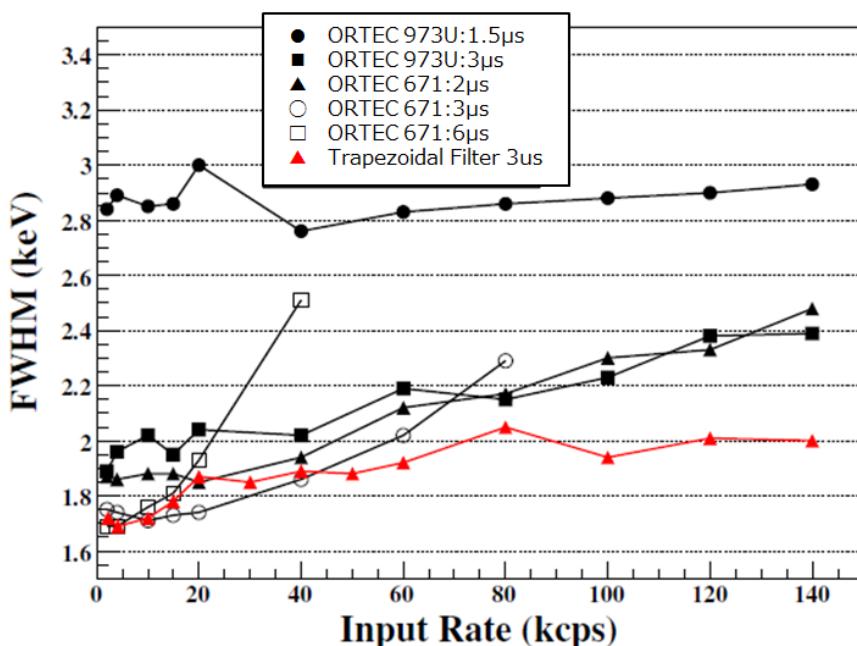


図 26 Trapezoidal Filter と Semi Gauss Filter の計数率とエネルギー分解能の違い

SLOW 系フィルタの設定を記載します。

- (1) MONI 端子をオシロスコープに接続し、DAC monitor CH を該当 CH に設定し、DAC monitor type を slow と設定します。オシロスコープにてその信号が見えるよう準備します。
- (2) リニアアンプのシェイピングタイムを  $3\mu\text{s}$  とした場合と同じ条件にするには、slow rise time を  $6000\text{ns}$  と設定します。この値はエネルギー分解能に影響します。短く設定するとより高計数計測が可能となります、エネルギー分解能が落ちます。逆に設定が長過ぎると計数がかけないことがあります。デフォルト設定は  $6000\text{ns}$  です。
- (3) slow flattop time を設定します。抵抗フィードバック型プリアンプ出力信号の場合、立ち上がり時間の 0 から 100% で、最も遅い立ち上がりの 2 倍の値を設定します。推奨値は  $700\text{ns}$  です。トランジスタリセット型の場合は  $700\text{ns}$  から  $\pm 100\text{ns}$  刻みでエネルギー分解能（半値幅）を確認しながら調整します。
- (4) slow pole zero を設定します。この設定にて SLOW 系フィルタの立ち下がりの部分のオーバーシュートやアンダーシュートを軽減することができます。デフォルト設定は  $680$  です。検出器によって異なりますのでオシロスコープにて最適な値に設定します。

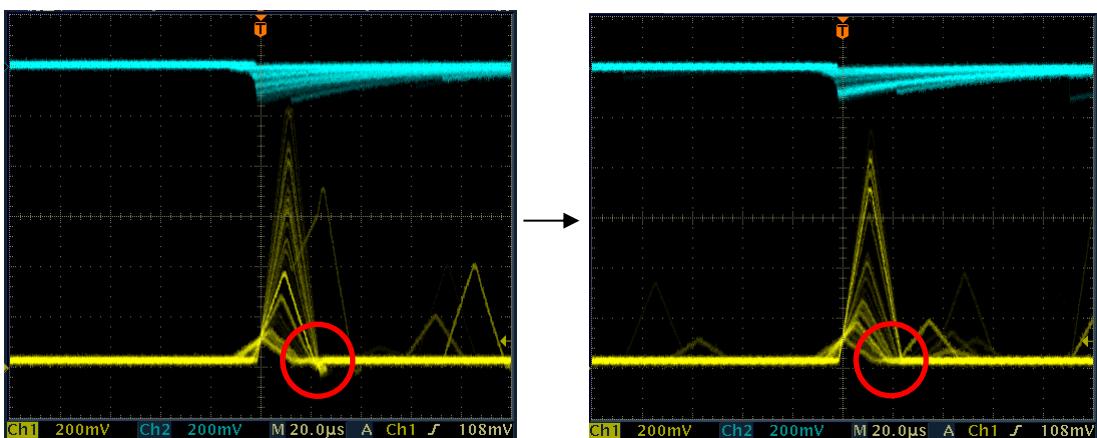


図 27 slow pole zero (左側：調整前 (アンダーシュート有り)、右側：調整後)

## 6. 7. SLOW 系レッショルドの設定

まずある程度大きい値 (100 程度) を入力して throughput rate(cps) を観測します。slow trigger threshold を徐々に小さくし throughput rate(cps) が大きくなる値を見つけます。その値が信号とノイズの境界なので、その値より  $+3\sim+10$  程度に設定します。デフォルト設定は  $30$  です。

## 7. 計測

### 7. 1. 設定

- (1) メニュー Config をクリックして全設定を本機器へ送信します。実行後、DSP 内ヒストグラムデータが初期化されます。
- (2) 前回の計測したヒストグラムや計測結果を初期化する場合はメニュー Clear をクリックします。初期化せずにヒストグラムデータを継続する場合は、メニュー Clear をクリックせずに次の計測を開始します。

### 7. 2. 計測開始

メニュー Start をクリックします。計測が開始され、下記が実行されます。

- CH 部に CH 每の計測状況が表示されます。
- acq LED が点滅します。
- measurement time に計測設定時間が表示されます。
- real time に本機器から取得した経過時間が表示されます。
- dead time に本機器から取得したデッドタイムが表示されます。
- dead time ratio に dead time / real time の割合(%)が表示されます。

### 7. 3. ヒストグラムモード

config タブ内 mode で histogram を選択して計測を開始した場合、下記が実行されます。

- mode に histogram と表示されます。
- ROI 部に ROI 每の計算結果が表示されます。
- histogram タブにヒストグラムが表示されます。

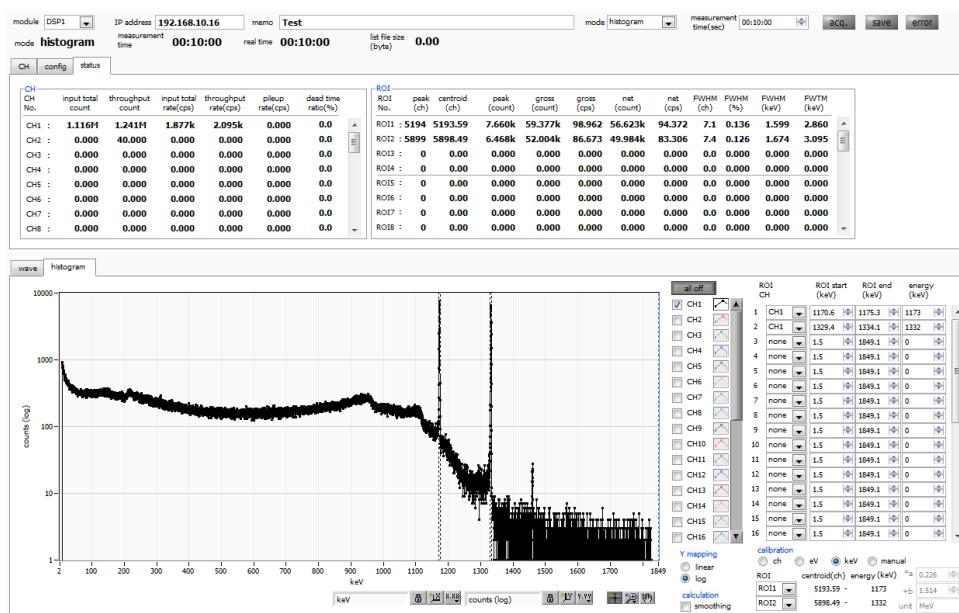


図 28 histogram モード計測

## 7. 4. リストモード

config タブ内 mode で list を選択して計測を開始した場合、下記が実行されます。

- mode に list と表示されます。
- save LED が点滅し、list file size(byte) に現在保存中のファイルサイズが表示されます。

## 7. 5. 計測停止

- measurement mode が real time の場合、real time が measurement time に到達すると計測は終了します。
- 計測中に停止する場合は、メニュー Stop をクリックします。実行後計測を停止します。
- save LED が消灯します。
- real time の更新が停止します。
- list file size(byte) の更新が停止します。
- dead time ratio の更新が停止します。

## 8. 終了

メニュー File - quit をクリックします。確認ダイアログが表示された後、quit ボタンをクリックすると本アプリは終了し、画面が消えます。次回起動時は、終了時の設定が反映されます。

## 9. ファイル

### 9. 1. ヒストグラムデータファイル

- (1) ファイル形式  
カンマ区切りのCSV テキスト形式
  - (2) ファイル名  
任意
  - (3) 構成  
Header 部と Calculation 部と Status 部と Data 部からなります
- [Header]
- |                  |                       |
|------------------|-----------------------|
| Memo             | メモ                    |
| Measurement time | 計測時間。単位は秒             |
| Real time        | リアルタイム                |
| Start Time       | 計測開始時刻                |
| End Time         | 計測終了時刻                |
| CH of Module     | 機器 1 台当たりのチャネル数。32 固定 |
- ※以下 CH 毎に保存
- |         |                  |
|---------|------------------|
| ACG     | コースゲイン           |
| ADG     | ADC ゲイン          |
| FDI     | FAST 系微分回路の定数    |
| FIT     | FAST 系積分回路の定数    |
| SFR(ns) | SLOW 系ライズタイム     |
| SFP(ns) | SLOW 系フラットトップタイム |
| FPZ     | FAST 系ポールゼロキャンセル |
| SPZ     | SLOW 系ポールゼロキャンセル |
| FTH     | FAST 系スレッショルド    |
| LLD     | エネルギーLLD         |
| ULD     | エネルギーULD         |
| STH     | SLOW 系スレッショルド    |
| PUR     | パイルアッププロジェクト     |
| POL     | 極性               |
| DCG     | デジタルコースゲイン       |
| TMS     | タイミング選択          |
| OFF     | CFD ファンクション      |
| CFD     | CFD ディレイ         |
| IHW     | インヒビット幅          |
| PZD     | アナログポールゼロ        |
- ※CH 毎はここまで
- |     |       |
|-----|-------|
| MOD | 動作モード |
| MTM | 計測時間  |

SCS	WAVE サンプリング選択
[Calculation]	
※以下 ROI 毎に保存	
ROI_CH	ROI の対象となった入力チャンネル番号
ROI_start	ROI 開始位置(ch)
ROI_end	ROI 終了位置(ch)
Energy	ROI 間のピークのエネルギー値
peak(ch)	ROI 間のピーク位置(ch)
centroid(ch)	ROI 間の中心位置(ch)
peak(count)	ROI 間のピークカウント値
gross(count)	ROI 間のカウント数の総和
gross(cps)	gross(count) ÷ 計測経過時間
net(count)	ROI 間のバックグラウンドを差し引いたカウント数の総和
net(cps)	net(count) ÷ 計測経過時間
FWHM(ch)	ROI 間の半値幅(ch)
FWHM(%)	ROI 間の半値幅
FWHM	ROI 間の半値幅
FWTM	ROI 間の1/10幅
[Status]	
※以下 CH 毎に保存	
input total count	トータルカウント
throughput count	スループットカウント
input total rate(cps)	トータルカウントレート
throughput rate(cps)	スループットカウントレート
pileup rate(cps)	パイルアップレート
dead time ratio(%)	デッドタイム割合
[Data]	
各チャンネルのヒストグラムデータ。最大8192 点。	

## 9. 2. リストデータファイル

- (1) ファイル形式  
バイナリ、ネットワークバイトオーダー（ビッグエンディアン、MSB First）形式
- (2) ファイル名  
config タブ内 list file path に設定したファイルパスに、file number を 0 詰め 6 桁付加したものになります。例えば、list file path に D:\data\123456.bin、file number に 1 と設定した場合、D:\data\123456\_000001.bin です。  
list file size に到達すると、保存中のファイルを閉じます。その後、list file number を自動で 1 つ繰り上げ新しいファイルを開き、データのファイル保存を継続します。
- (3) 構成  
1 イベントあたり 80bit (10Byte、5WORD)

Bit79					64
	real time[47..32]				
63					48
	real time[31..16]				
47					32
	real time[15..0]				
31	23	22	21	20	16
空き		unit[1..0]		CH[4..0]	
15	13	12			0
空き			PHA[12..0]		

図 29 list データフォーマット

- Bit79 から Bit32 real time。48Bit。1Bit あたり 10ns。  
最大計測時間は約 32 時間 (32 日 ÷ 2<sup>48</sup> \* 10ns)。
- Bit31 から Bit23 空き。
- Bit22 から Bit21 unit。ユニット番号。2Bit。ユニット 1 は 0、ユニット 4 は 3。
- Bit20 から Bit16 CH。チャンネル番号。5Bit。CH1 は 0、CH32 は 31。
- Bit15 から Bit13 空き。
- Bit12 から Bit0 PHA (波高値)。ADC gain が最大 8192 の場合は 13Bit。

## 9. 3. 波形データファイル

### (1) ファイル形式

カンマ区切りの CSV テキスト形式

### (2) ファイル名

任意

### (3) 構成

「Header」部と「Status」部と「Data」部からなります

- Header (ヘッダー) 部： ヒストグラムデータファイルと同じ
- Status (ステータス) 部： ヒストグラムデータファイルと同じ
- Data (データ) 部： 表示中 device の波形データ

## 10. ガウスフィット

本アプリには、ガウスフィッティングによるピーク解析機能があります。

専用画面を開き、計測中またはデータファイルのヒストグラムデータを対象に、カウント数の少ないピークや重なり合うピークを分けて、半値幅やカウント数などを算出することができます。

ガウスフィッティングは、バックグラウンドを考慮したガウス関数+1次式をモデル関数として使用します。

パラメータの初期値は、ROI で設定した範囲から自動的に算出します。ガウスフィッティングのアルゴリズムは、最急降下法と Gauss-Newton 法のよいところを組み合わせることで、収束性が向上している Levenberg-Marquardt 法を採用しております。

$$f(x; A, \mu, \sigma, a, b) = A \exp \left\{ -\frac{(x - \mu)^2}{2\sigma^2} \right\} + (ax + b)$$

Where:

$A$ : amplitude,  $\mu$ : center,  $\sigma$ : standard deviation

$a$ : slope,  $b$ : intercept

数式 2 ガウス関数+1次式

## 10. 1. 起動画面

メニュー Tool - gauss fit analysis を実行します。実行後、下図の起動画面が表示されます。



図30 ガウスフィット起動画面

### ・メニュー部

- |                            |                                     |
|----------------------------|-------------------------------------|
| File - open gauss fit file | ガウスフィットファイル読み込み                     |
| File - open histogram file | ヒストグラムデータファイルの読み込み                  |
| File - save gauss fit file | ガウスフィットデータをファイルに保存                  |
| File - save image          | 画面を png 形式で保存                       |
| File - close               | 画面の終了                               |
| Information                | 情報画面を表示。ダイアログ画面で本画面を使用する際の注意事項などを表示 |

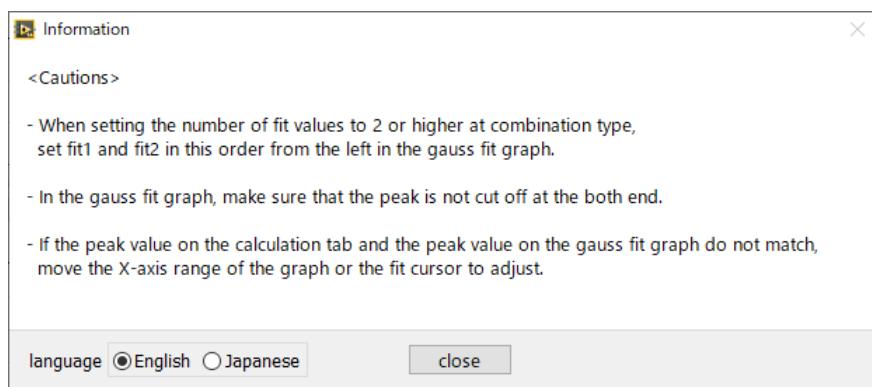


図31 information 画面

• setting 部		
data source	解析対象データを選択します。	
online	メイン画面で計測中のデータを対象とします。	
offline	予め読み込んだヒストグラムデータファイルまたはガウスフィットデータファイル内のデータを対象とします。	
target CH	解析対象 CH の選択	
display error	calculation 部の各種算出値について、誤差表示の ON/OFF を切り替えます。	
ROI(ch)	gauss fit グラフ内で表示する解析対象のデータ点数です。256 または 512 チャンネルから選択します。	
type of fit	フィッティングの種類を single, combination から選択します。	
number of fit	通常は single を推奨しますが、ピークが近接しておりフィッティングし難い場合は、combination を選択します。	
• calculation 部		
peak(count)	最大カウント	
centroid(ch)	全カウントの総和から算出される中心値 (ch)	
sigma(FWHM/2.35)	分散値	
gross(count)	カウントの総和	
net(count)	バックグラウンドを差し引いたカウントの総和	
FWHM(ch)	半値幅	
FWHM	半値幅	※単位はメイン画面でのエネルギー校正状況に従います
FWTM	ピークの 1/10 幅	※単位はメイン画面でのエネルギー校正状況に従います
background	バックグラウンド値	
calibration *a	メイン画面でのエネルギー校正係数*a が表示されます。	
calibration +b	メイン画面でのエネルギー校正係数+b が表示されます。	
calibration unit	メイン画面での unit が表示されます。	
histogram グラフ	histogram グラフ内 histogram プロットは、ガウスフィット対象のヒストグラムデータをグラフ表示します。ROI プロットは gauss fit グラフで表示している部分であり、赤色で表示されます。グラフ左下の横スライドバーを左右に動かすと、表示点数は一定のまま表示位置を変えることができます。 各チェックボックスのチェック有りはプロット表示、チェック無しはプロット非表示です。	
gauss fit グラフ	histogram グラフに表示されたヒストグラムデータから、gauss fit グラフの X 軸の開始位置から ROI(ch) で設定したチャネル分を抽出して表示します。fit1 から fit3 プロットは、各カーブで設定したピークを対象にガウスフィットしたデータです。histogram プロットはガウスフィットした結果を連結したデータです。 グラフ右下の (表示のパン) ボタンを選択後、グラフ上をクリックしたままドラッグすると、表示点数は一定のまま表示位置を変えることができます。	

また、グラフ右下のカーソルのXは、ガウスフィット対象ピークに合わせるカーソルの位置であり、Xを直接入力することでカーソルを移動させることもできます。各チェックボックスのチェック有りはプロット表示、チェック無しはプロット非表示です。

## 10. 2. オンラインの場合

計測中に取得したヒストグラムを対象に、下記の手順で指定ピークに対してガウスフィット解析を行います。

- (1) data source で online を選択します。
- (2) ヒストグラムモードで計測を開始します。計測中のヒストグラムが histogram グラフに表示されます。
- (3) gauss fit グラフでは、histogram グラフ内の着目部分のヒストグラムを表示します。このグラフの横軸範囲の設定は、まず横軸オートスケールを解除し、gauss fit グラフ横軸の最小値を直接入力するか、グラフのX-ズーム機能を使用します。設定後、histogram グラフには gauss fit グラフで選択した範囲が赤色になります。
- (4) 解析対象のおおよそのピーク部分に、最大 3 本の垂直カーソルを設定します。カーソルの設定は下図赤枠のボタンが押された状態で、赤色と青色と桃色の垂直カーソル線をそれぞれドラッグし、ピーク部分にドロップします。または、画面右下のカーソルの X 値に数値を入力することでカーソルを移動し設定することもできます。
- (5) calculation 部には、各ガウスフィットデータを元にした半値幅等の演算結果が表示されます。

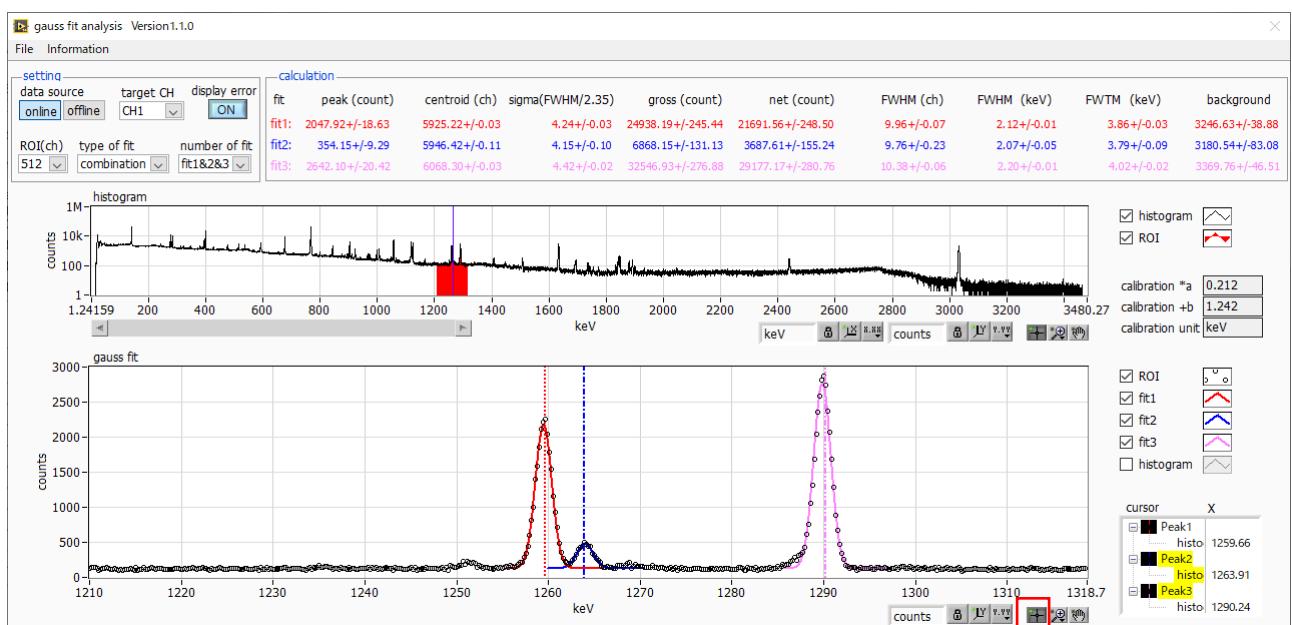


図32 ガウスフィット画面 (online 時)

### 10. 3. オフラインの場合

ヒストグラムデータファイルまたはガウスフィットデータファイルを読み込むことで、取得したヒストグラムを対象に、下記の手順で指定ピークに対してガウスフィット解析を行います。

- (1) data source で offline を選択します。
  - (2) メニュー file - open gauss fit file または file - open histogram file をクリックします。ファイル選択ダイアログが表示されるので、読み込み対象のデータファイルを選択して開きます。データファイル内のヒストグラムが histogram グラフに表示されます。
- 以降の手順は、オンラインの場合と同様です。

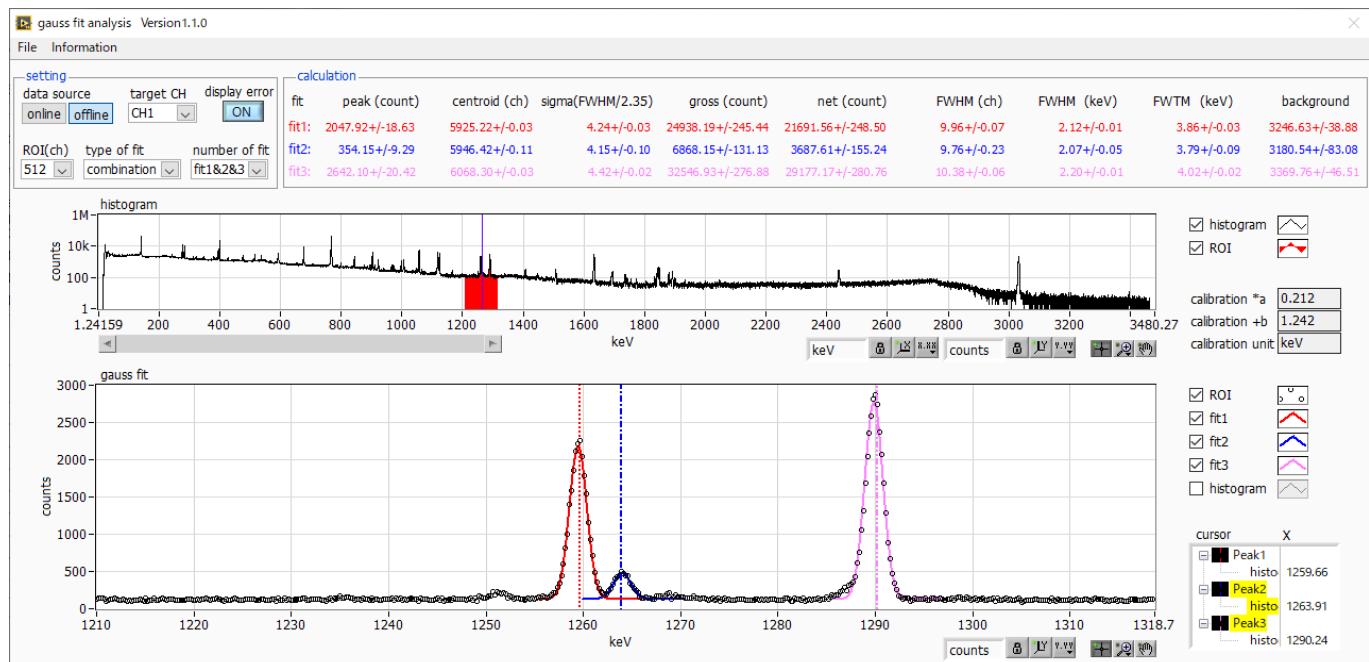


図33 ガウスフィット画面 (offline 時)

## 10. 4. 注意事項

ガウスフィット画面において正常に動作するために、下記の点にご注意ください。

- type of fit で combination を選択し、number of fit を 2 以上に設定する場合は、gauss fit グラフでは左から fit1、fit2 の順で設定します。fit1 が正常に動作していない場合、続く fit2 と fit3 も非表示になります。
- fit 対象のピークは gauss fit グラフの両端で切れることなく、ピーク全体を表示するようにします。
- calculation タブの peak 値と gauss fit グラフのピーク値が一致しない場合は、グラフの横軸範囲や fit のカーソルを動かしてください。

## 10. 5. 終了

本画面を閉じる場合は、File - close をクリックします。

## 11. ピークサーチ

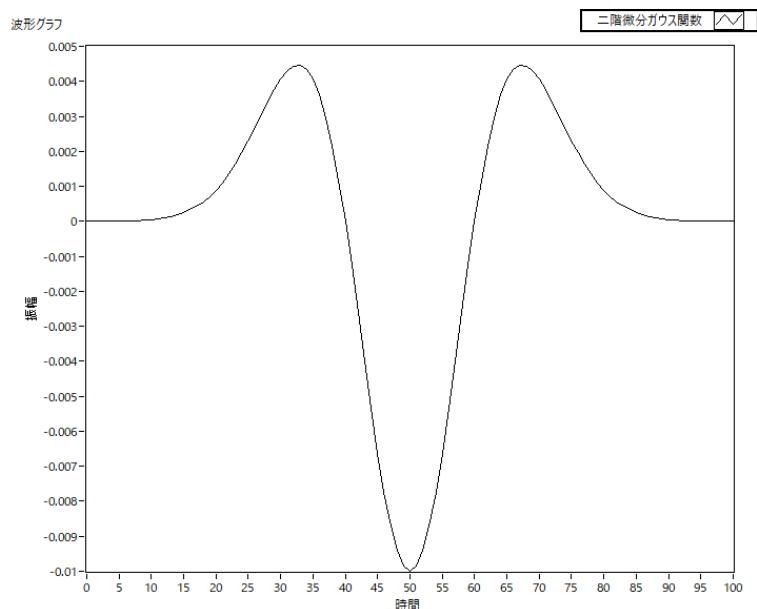
本アプリにはピークを自動で検知するピークサーチ機能があります。専用画面を開き、計測中またはデータファイルのヒストグラムデータを対象に、自動でピークを検出して半値幅やカウント数などを算出することができます。

ピークサーチは、ガウス型平滑化二次微分フィルタを作成し、得られたスペクトルに対して平滑化二次微分を実施し、その計数誤差と比較してピークサーチを行います。フィルタのパラメータはすべて自動計算されます。

$$f(x; a, \mu, \sigma) = \frac{a(x - \mu)^2 e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}}{\sigma^4} - \frac{ae^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}}{\sigma^2}$$

where :

$a$  : amplitude,  $\mu$  : center,  $\sigma$  : standard deviation



数式 3 2 階微分ガウス関数

## 11. 1. 起動画面

メニュー Tool - peak search analysis を実行します。実行後、下図の起動画面が表示されます。

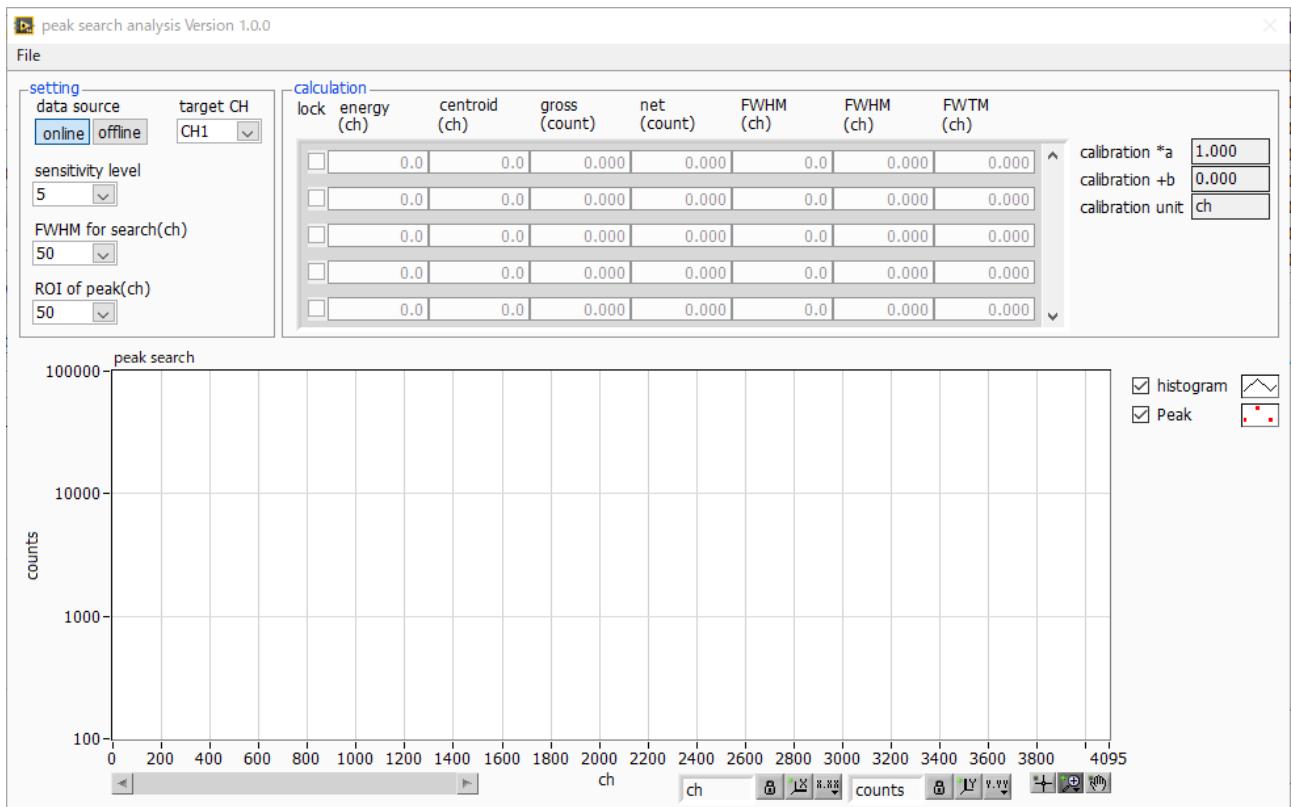


図34 ピークサーチ起動画面

### ・メニュー部

- |                              |                |
|------------------------------|----------------|
| File - open peak search file | ピークサーチファイル読み込み |
| File - open histogram file   | ヒストグラムデータの読み込み |
| File - save peak search file | ピークサーチデータの書き込み |
| File - save image            | 画面を png 形式で保存  |
| File - close                 | 画面の終了          |

### ・setting 部

- |                     |  |
|---------------------|--|
| data source         | 解析対象データを選択します。   |
| online              | メイン画面で計測中のデータを対象とします。                                    |
| offline             | 予め読み込んだヒストグラムデータファイルまたはガウスフィットデータファイル内のデータを対象とします。       |
| target CH           | 解析対象 CH の設定  |
| sensitivity level   | ピーク検知の閾値の選択。値が小さいとわずかなピークでも検知します。                        |
| FWHM for search(ch) | ピークサーチに必要な目安半値幅。単位はチャネル。実際のピークからおおよその半値幅をチャネル（点数）で設定します。 |
| ROI of peak(ch)     | ピークに対して ROI のプロット (CH) 数の設定です。                           |

## • calculation 部

lock	リストの上部に表示したい場合チェックをON にします。 OFF の場合、ピーク検知する毎に表示位置が上下する場合があります。	
centroid(ch)	全カウントの総和から算出される中心値 (ch)	
gross(count)	カウントの総和	
net(count)	バックグラウンドを差し引いたカウントの総和	
FWHM(ch)	半値幅	
FWHM	半値幅	※単位はメイン画面でのエネルギー校正状態になります
FWTM	ピークの 1/10 幅	※単位はメイン画面でのエネルギー校正状態になります
calibration *a	メイン画面でのエネルギー校正係数*a が表示されます。	
calibration +b	メイン画面でのエネルギー校正係数+b が表示されます。	
calibration unit	メイン画面での unit が表示されます。	
peak search グラフ	peak search グラフ内 histogram プロットはピークサーチ対象のヒストグラムデータをグラフ表示します。Peak プロットはピークを検知した部分でありガウスフィットして赤色で表示されます。グラフ左下の横スライドバーを左右に動かすと表示点数は一定のまま表示位置を変えることができます。各チェックボックスのチェック有りはプロット表示、チェック無しはプロット非表示です。	

## 11. 2. オンラインの場合

計測中に取得したヒストグラムを対象に、下記の手順でピークサーチ解析を行います。

- (1) data source を online に選択します。
- (2) ヒストグラムモードで計測を開始します。計測中のヒストグラムが peak search グラフに表示されます。
- (3) peak search グラフでは、ピーク検知したピーク部分をガウスフィットして赤色のヒストグラムを表示します。

calculation 部にはピーク検知したピーク毎に半値幅等の演算結果が表示されます。ピークを検知がかかったりかからなかったりする場合、演算結果の表示が上下に移動して見え難い場合があります。この場合は lock チェックを ON にすると常に上部に表示されるようになります。

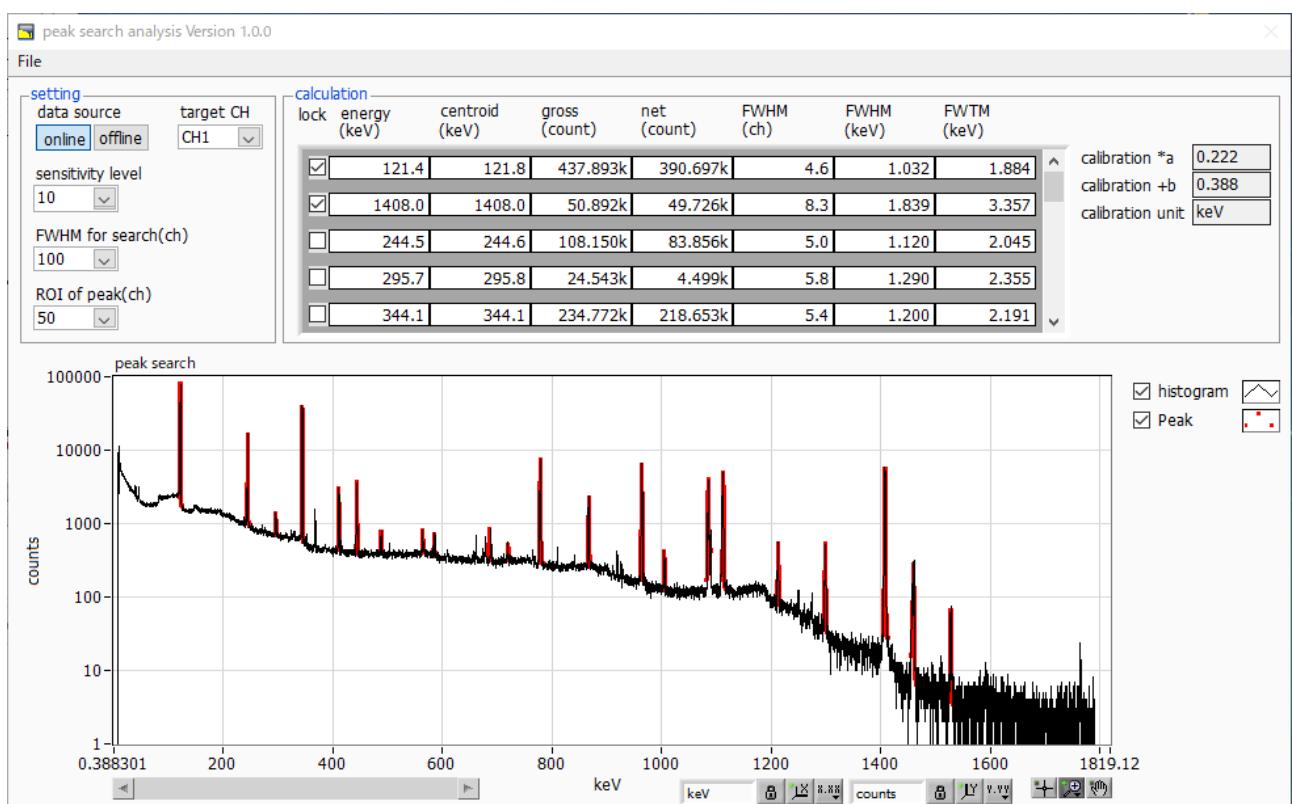


図35 ピークサーチ画面 (online 時)

### 11.3. オフラインの場合

ヒストグラムデータファイルまたはピークサーチデータファイルを読み込むことで、取得したヒストグラムを対象に、下記の手順でピークサーチ解析を行います。

- (1) data source を offline に選択します。
- (2) メニュー file - open peak search file または file - open histogram file をクリックします。ファイル選択ダイアログが表示されます。読み込み対象のデータファイルを選択して開きます。データファイル内のヒストグラムが peak search グラフに表示されます。
- (3) peak search グラフでは、ピーク検知したピーク部分をガウスフィットして赤色のヒストグラムを表示します。

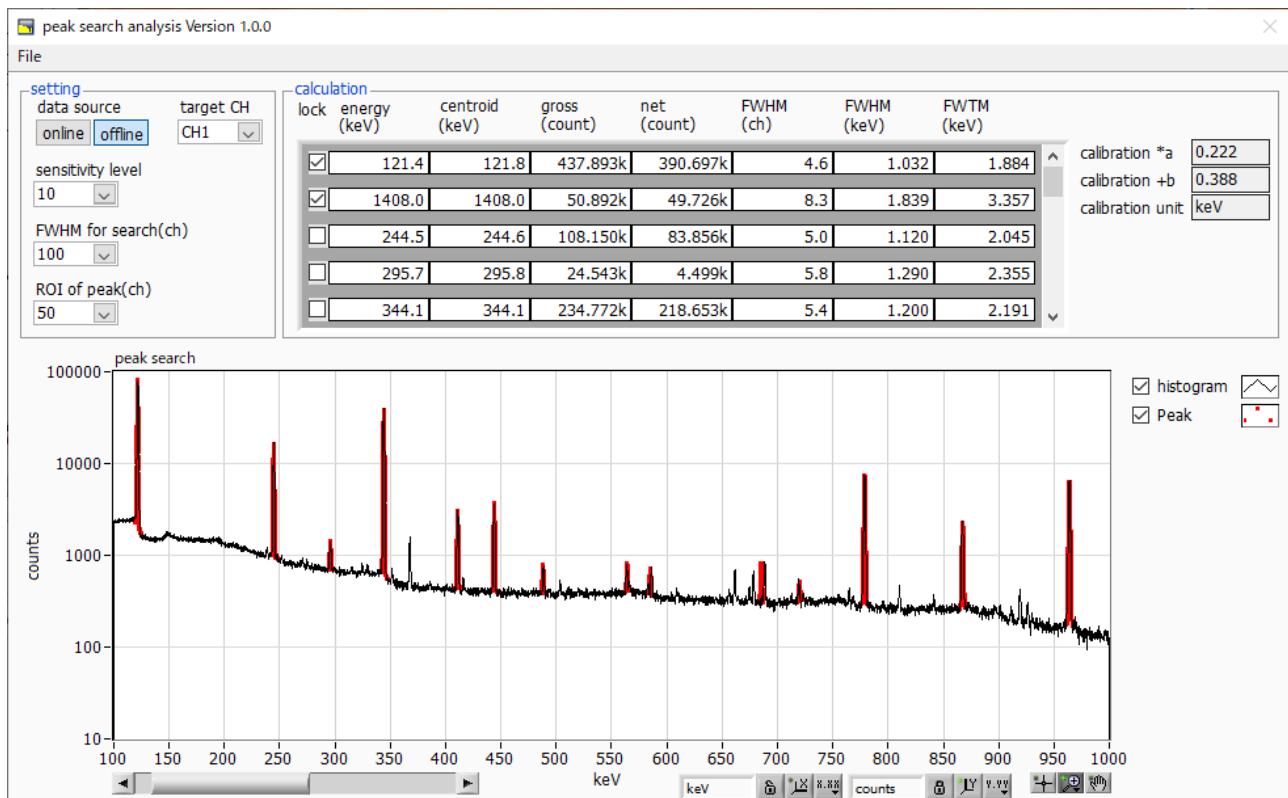


図36 ピークサーチ画面 (offline 時)

### 11.4. 注意事項

ピークサーチ処理を正常に動作させるために、下記の点にご注意ください。

- ・ ピークサーチのかかり具合は、sensitivity level と FWHM for search(ch) と ROI of peak(ch) の調整によって変化します。赤色のピーク検知部分の形状を見ながら各設定を最適になるよう調整します。

### 11.5. 終了

本画面を閉じる場合は、File - close をクリックします。

## 12. オートスレッショルド

※機器構成の都合上、非実装の場合があります。

本アプリには、Fast 系フィルタ及びSlow 系フィルタについて、波形取得開始タイミングの閾値を自動で調整する機能があります。計測前に専用画面を開き、自動で閾値を調整することができます。尚、計数率が高い場合や、波形がオーバーレンジしているなどの場合、正しく調整できないことがあります。

### 12. 1. 起動画面

メニュー Tool - auto threshold を実行します。実行後、下図の起動画面が表示されます。

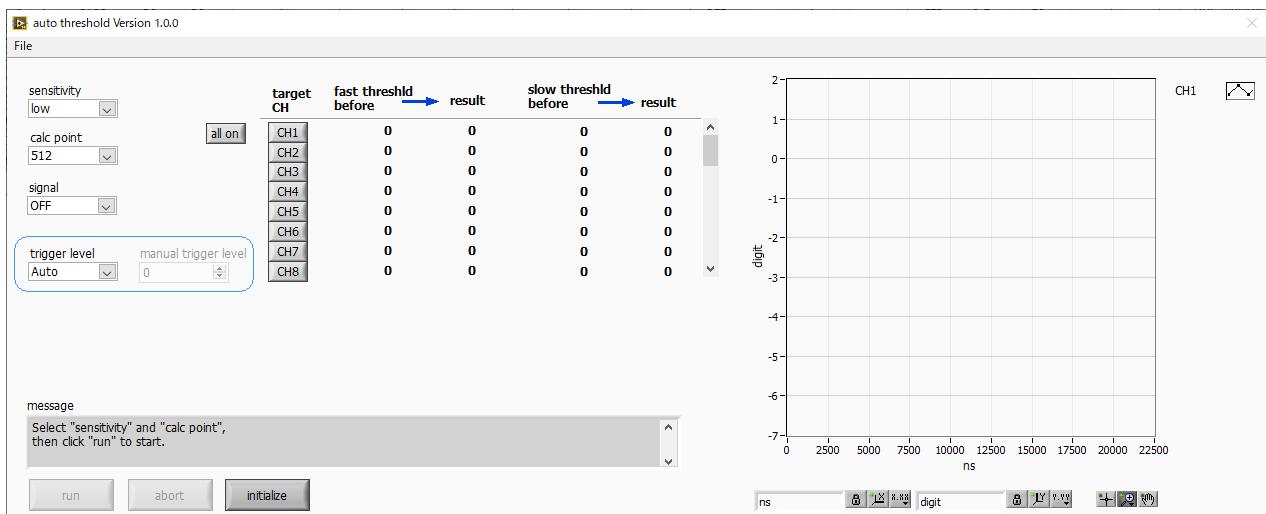


図 37 オートスレッショルド起動画面

- メニュー部

File - close

画面の終了

- 画面内

sensitivity 感度の設定 (low, middle, high から選択)

calc point 波形解析開始点の設定 (256, 512 から選択)

signal トリガーのON/OFF 切替

trigger level 調整開始時のトリガーレベルの選択種別

Auto : デフォルト値 100 を使用

User Select : 下記で指定された値を使用

manual trigger level トリガーレベルの指定。trigger level が User Select 時に指定可能。

all on/off	対象CH 全てについて、選択および選択解除の切替
target CH	オートスレッショルド対象CH の選択
fast threshold before	自動調整前のFAST スレッショルド値
result	自動調整後のFAST スレッショルド値
slow threshold before	自動調整前のSLOW スレッショルド値
result	自動調整後のSLOW スレッショルド値
グラフ	調整中に取り込んだ波形を随時表示
message	実行結果表示
run	オートスレッショルド実行開始。target CH で選択したCHのみ、調整処理を実行します。
abort	オートスレッショルド実行中断
initialize	スレッショルド値を本ツール開始時の値（メイン画面で設定していた値）に戻します

## 12. 2. 実行

オートスレッショルド処理を実行します。

- (1) 本画面を開く前に、本機器に入力されている信号が正極性 (positive) か負極性 (negative) かを確認し、予めメイン画面の polarity に設定しておきます。
- (2) run ボタンをクリックします。直ちにオートスレッショルド処理が開始されます。処理中の CH について、取得された波形がグラフに随時表示されます。指定 CH について一定回数取得完了後、算出された値が result 欄に表示され、message 欄に実行結果のコメントが表示されます。

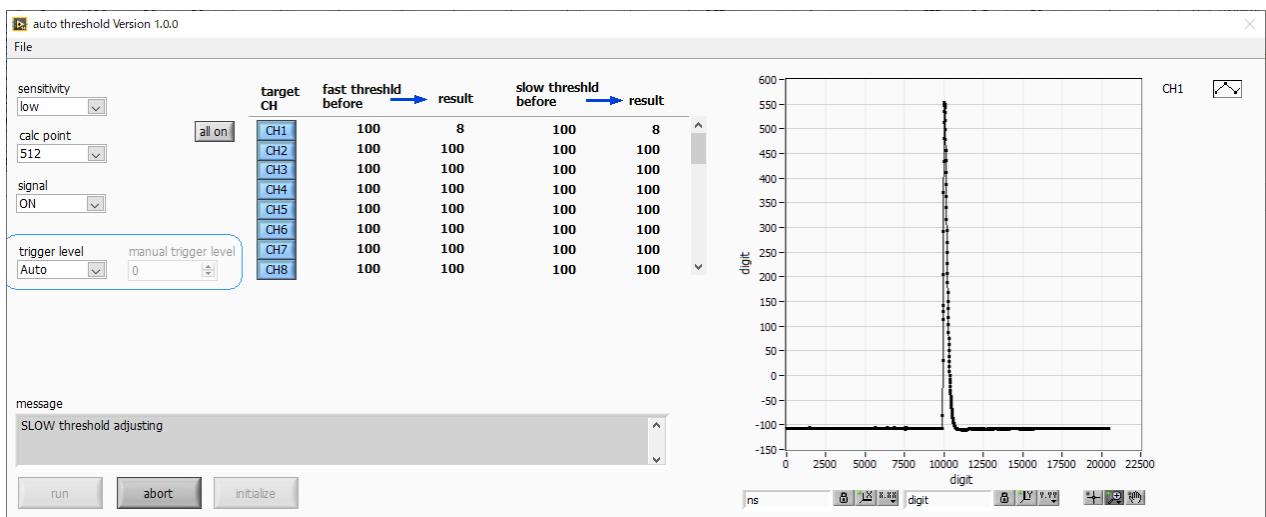


図38 オートスレッショルド実行中画面

実行終了毎に、結果値を採用するか確認する画面が表示されます。Yes を選択すると、before 欄の値が result 欄の値で更新されます。

実行中に中断する場合は abort をクリックします。クリック後、直ちに中断されます。

## 12. 3. 注意事項

オートスレッショルド処理を正常に動作させるために、下記の点にご注意ください。

- メイン画面の polarity に、入力している信号の極性を正しく設定しておく。
- 計数が少ない場合は、チェックソースなどを使用する。

## 12. 4. 終了

本画面を閉じる場合は、File - close をクリックします。

result 欄に表示されていた値が、メイン画面の fast trigger threshold, slow trigger threshold に自動的に反映されます。従って、表示されている result 欄の値が好ましくない場合は、終了前に initialize ボタンをクリックしてください。

## 13. トラブルシューティング

### 13. 1. 接続エラーが発生する

起動時またはメニュー config にて connection error エラーがする場合、ネットワークが正しく接続されていない可能性があります。この場合、以下を確認します。

- (1) 起動前の構成ファイル config.ini 内 IP が 192.168.10.128 と設定され、[System]セクションの各ポート番号が下記のとおり定義されており、本アプリを起動して IP Address の表示が同じあることを確認します。

[System]

PCConfigPort = 55000

PCStatusPort = 55001

PCDataPort = 55002

DevConfigPort = 4660

DevStatusPort = 5001

DevDataPort = 24

SubnetMask = "255.255.255.0"

Gateway = "192.168.10.1"

- (2) PC のネットワーク情報が本機器と接続できる設定かどうかを確認します。本機器のデフォルト設定は以下の通りです。

IP アドレス 192.168.10.128

サブネットマスク 255.255.255.0

デフォルトゲートウェイ 192.168.10.1

- (3) UDP 接続用の PC 側の任意ポート番号が競合している。この場合は起動前の構成ファイル config.ini 内 Port に別の番号を定義します。

- (4) イーサネットケーブルが接続されている状態で、電源を ON にします。

- (5) コマンドプロンプトにて ping コマンドを実行し、本機器と PC が通信できるかを確認します。

- (6) 本機器の電源を入れ直し、再度 ping コマンドを実行します。

- (7) ウィルス検出ソフトやファイヤーウォールソフトを OFF にします。

- (8) PC のスリープなどの省電力機能を常に ON にします。

- (9) ノート PC などの場合、無線 LAN 機能を無効にします。

### 13. 2. コマンドエラーが発生する

オプションの有無などによる、本機器のファームウェアとアプリケーションの組み合わせがあつてない場合があります。弊社までお問い合わせください。

### 13. 3. ヒストグラムが表示されない

メニュー Start を実行しても histogram タブのグラフに何も表示されない場合、以下の点を確認します。

- (1) histogram タブ内 plot ON にて CH1 を ON に設定します。
- (2) input total rate(cps) と throughput rate(cps) がカウントしているか確認します。
- (3) DAC monitor CH を CH1 に、DAC monitor type を pre amp にして、preamp の波高が小さすぎたり大きすぎたりせず、1V 以内に位出ているかを確認します。
- (4) DAC monitor type を fast にして FAST 系フィルタの信号が出力されているかを確認します。
- (5) DAC monitor type を slow にして SLOW 系フィルタの信号が出力されているかを確認します。
- (6) fast trigger threshold や slow trigger threshold の値が小さすぎたり大きすぎたりせず、input total rate(cps) と throughput rate(cps) のカウントを見ながら、100 から 30 くらいまで設定を下げながら変更していく、2 つの rate が近いカウントになるように調整します。
- (7) グラフの X 軸と Y 軸を右クリックしてオートスケールにします。

### 13. 4. IP アドレスを変更したい

別添の「取扱説明書 APG5107 搭載製品 IP アドレス変更方法」を参照してください。添付無き場合は弊社までお問い合わせください。

**株式会社テクノエーピー**

住所：〒312-0012 茨城県ひたちなか市馬渡2976-15

TEL. : 029-350-8011 FAX. : 029-352-9013

URL : <http://www.techno-ap.com> e-mail : [info@techno-ap.com](mailto:info@techno-ap.com)